

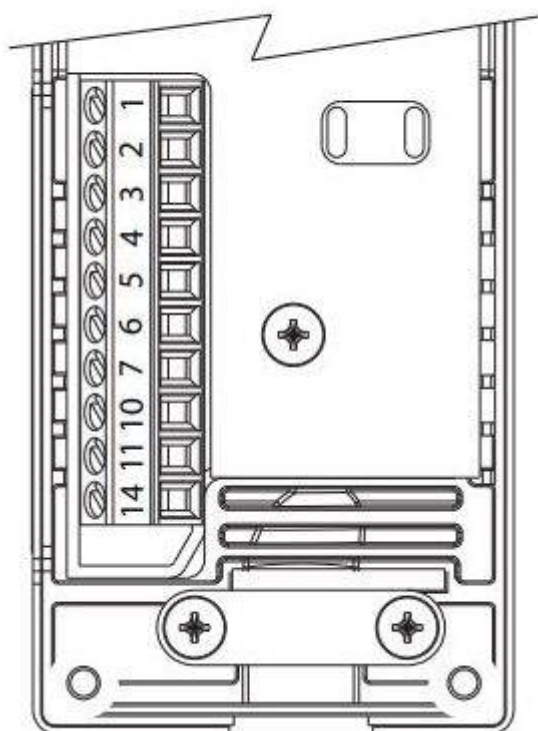
Servo azionamento Kinetix 5700 Rockwell

Questa pagina descrive l'integrazione dell'**encoder Reverso** con un **servo azionamento Kinetix 5700 Rockwell**. L'encoder è collegato attraverso un convertitore Hiperface-to-DSL e il cavo encoder dedicato.

Per usarlo con il servo azionamento Kinetix 5700, si prega di usare il convertitore Hiperface-to-DSL **2198-H2DCK** in combinazione con il nostro **DE21500780-5M** (cavo encoder Revenc da 5 metri per il servo azionamento Kinetix) con un connettore DSUB9 maschio.

Segnale	DE21500780 D-SUB 9 Pin	Blocco terminali 2198-H2DCK
SIN-	6	2
SIN+	3	1
COS-	2	4
COS+	1	3
DATA-	5	10
DATA+	4	5
GND	7	6

Connector Data



Note

- Usa il convertitore **2198-H2DCK** per adattare i segnali Hiperface all'interfaccia DSL del drive Kinetix.

Last update:

2026/09/12 13:17 it:reverso_encoder:rockwell_servo_drive https://www.nilab.at/dokuwiki/doku.php?id=it:reverso_encoder:rockwell_servo_drive

- Il cavo **DE21500780-5M** è il cavo encoder da 5 metri con connettore DSUB9 maschio. - La tabella sopra mostra il cablaggio tra il D-SUB 9 pin e il blocco terminali del convertitore. - Verifica l'assegnazione dei pin e i livelli di segnale prima della messa in servizio; fai riferimento alla pagina di configurazione dell'encoder per le impostazioni.

From:

<https://www.nilab.at/dokuwiki/> - **NiLAB GmbH**
Knowledgebase

Permanent link:

https://www.nilab.at/dokuwiki/doku.php?id=it:reverso_encoder:rockwell_servo_drive

Last update: **2026/09/12 13:17**

