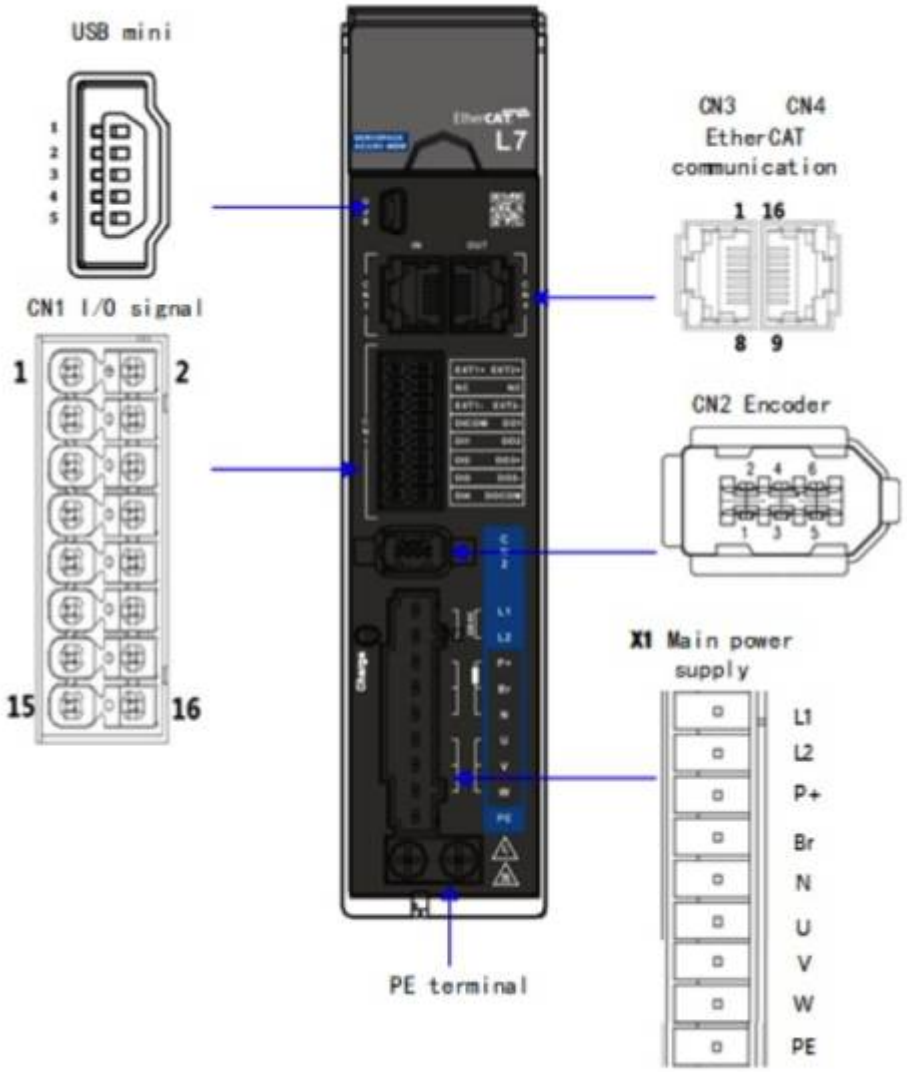
Pinout porta di alimentazione

Panoramica



Porta	Funzione
CN1	Porta segnale I/O
CN2	Porta encoder
USB	Porta USB Mini
CN3	Porta comunicazione EtherCAT In
CN4	Porta comunicazione EtherCAT Out
CN6	Porta STO Safe Torque Off
X1	Alimentazione principale

Porta X1 alimentazione principale (modelli 230 VAC)

Pin	Funzioni	Osservazioni
L1 L2	Monofase 220 VAC	1) Trasformatore di isolamento opzionale 2) Non collegare direttamente a 380 VAC per prevenire danni al drive 3) In caso di gravi interferenze, si raccomanda di collegare un filtro di linea all'alimentazione principale; Si raccomanda di installare un interruttore automatico senza fusibile per interrompere l'alimentazione in tempo quando il drive fallisce.
P+	1) Terminale positivo bus DC interno 2) Terminale P resistore rigenerativo esterno	Fai riferimento alla selezione e ai collegamenti del resistore rigenerativo
Br	Terminale resistore rigenerativo esterno	Fai riferimento alla selezione e ai collegamenti del resistore rigenerativo
N		Non collegare
U	Terminale fase motore U	Assicurati di fare il collegamento filo corretto sul motore.
V	Terminale fase motore V	Assicurati di fare il collegamento filo corretto sul motore.
W	Terminale fase motore W	Assicurati di fare il collegamento filo corretto sul motore.
PE	Terra protettiva motore	Collegare a terra PE di drive e motore insieme

Porta X1 alimentazione principale (modelli 380 VAC)

Pin	Funzioni	Osservazioni
L1C L2C	Circuito di controllo: Monofase 380VAC	1) Trasformatore di isolamento opzionale 2) In caso di gravi interferenze, si raccomanda di collegare un filtro di linea all'alimentazione principale; Si raccomanda di installare un interruttore automatico senza fusibile per interrompere l'alimentazione in tempo quando il drive fallisce.
R S T	Alimentazione principale: Trifase 380VAC□ +10□-15%□50/60Hz	1) Trasformatore di isolamento opzionale 2) In caso di gravi interferenze, si raccomanda di collegare un filtro di linea all'alimentazione principale; Si raccomanda di installare un interruttore automatico senza fusibile per interrompere l'alimentazione in tempo quando il drive fallisce
P+	3) Terminale positivo bus DC interno 4) Terminale P resistore rigenerativo esterno	Se è richiesto un resistore rigenerativo esterno, scollegare B1 e B2. Collegare il resistore rigenerativo esterno al terminale P+ e B2.

B1/B2	Terminale resistore rigenerativo esterno	Se è richiesto un resistore rigenerativo esterno, scollegare B1 e B2. Collegare il resistore rigenerativo esterno al terminale P+ e B2.
N N1 N2	Terminale negativo bus DC interno	Non collegare
V	Terminale fase motore V	Assicurati di fare il collegamento filo corretto sul motore.
W	Terminale fase motore W	Assicurati di fare il collegamento filo corretto sul motore.
PE	Terra protettiva motore	Collegare a terra PE di drive e motore insieme

From:
https://www.nilab.at/dokuwiki/ - **NiLAB GmbH Knowledgebase**

Permanent link:
https://www.nilab.at/dokuwiki/doku.php?id=it:nl7_servo:ports_pinout

Last update: **2026/09/11 21:03**