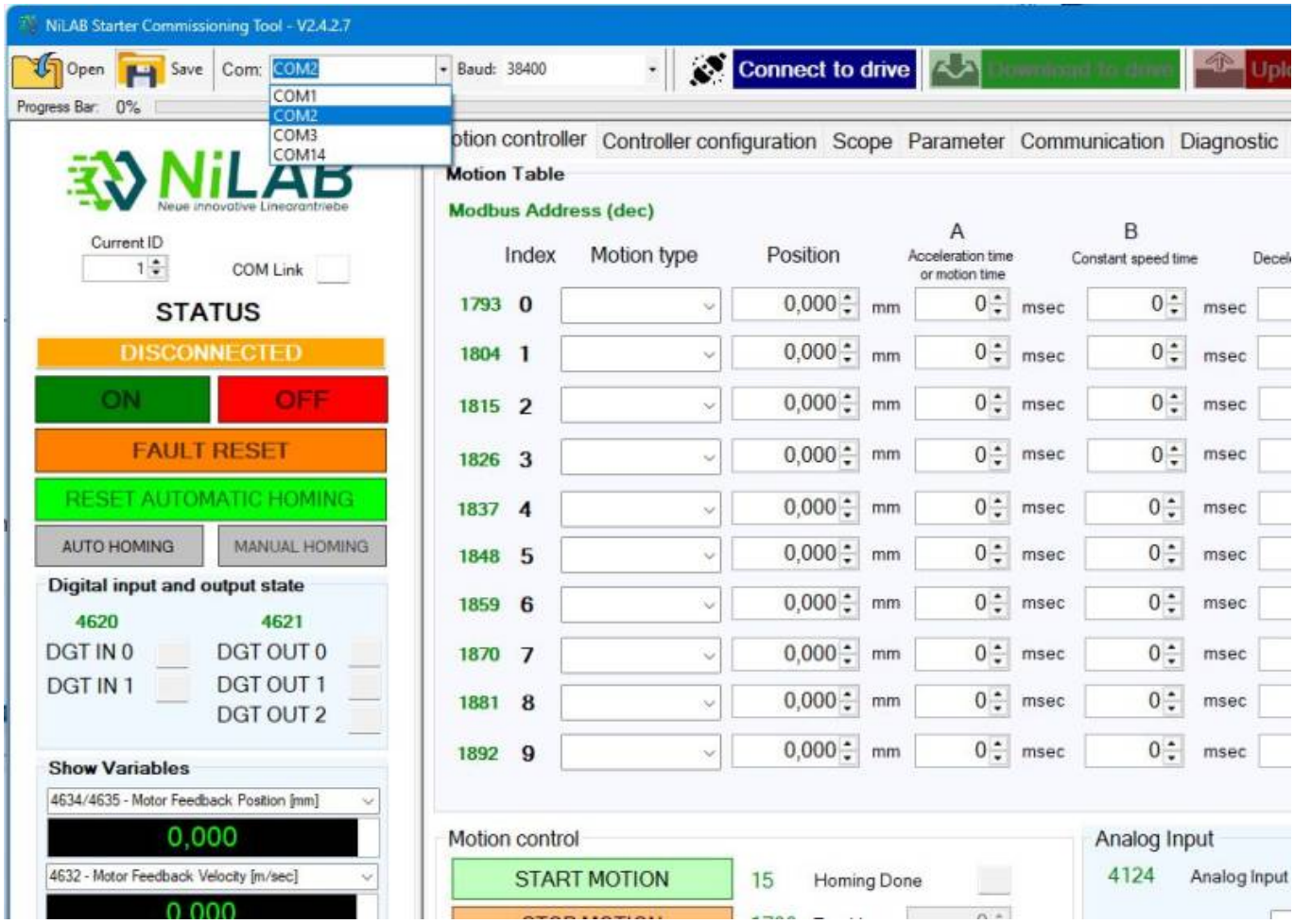
Box di programmazione DA012060

Vedi le informazioni sul collegamento qui:
https://www.nilab.at/dokuwiki/doku.php?id=integrated_drive_motors:prog_box

Per programmare il motore lineare integrato usando il software NILAB Starter hai bisogno del cavo di programmazione DA012060. Questo cavo converte USB in RS232/RS485. Il cavo di programmazione è fornito con una scatola connettori compatibile con i connettori usati con NLi080Q/X e NLi120QX. **Il cavo di programmazione è solo per programmazione punto a punto e diagnosi con personal computer basato su Windows con il nostro software NILAB Starter.** Per comunicare con più di un motore con collegamento cavo lungo usando PC, si prega di usare un gateway USB a MODBUS RTU standard o gateway Ethernet a MODBUS RTU.

Come collegare

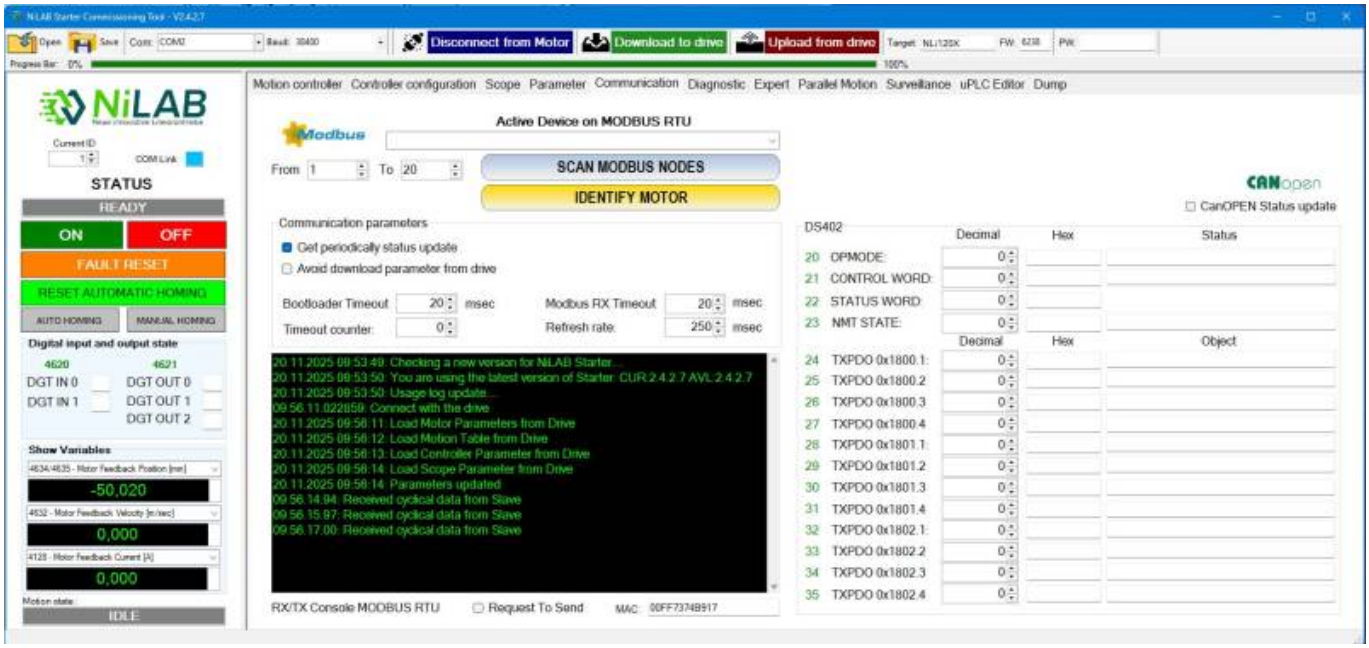
Il primo passo è collegare il cavo USB al PC e vedere quale è la relativa porta COM usando il Gestore dispositivi Windows. Per esempio qui COM7 corrisponde al cavo di programmazione USB a RS232/RS485.



Poi, devi selezionare quello giusto nell'elenco della combobox nel software NILAB Starter e poi premere il pulsante “Connect to Motor”.

Collegare usando la finestra di comunicazione

Voce
Pulsante per scansionare i nodi modbus per cercare il motore realmente collegato al MODBUS
Elenco per selezionare il motore dal MODBUS (l'elenco riporta il numero seriale, la versione firmware e lo stato corrente)
Checkbox per selezionare l'intervallo di ricerca per i nodi MODBUS (da 1 a 20 è default)
Checkbox per selezionare l'aggiornamento periodico di stato per avere aggiornamenti continui sullo stato del drive, stato ingressi/uscite digitali e stato asse
Valore timeout per trasmissione rx MODBUS e trasmissione bootloader
Console per vedere la trasmissione rx e tx sul bus
PDO CANopen e stato



From:
https://www.nilab.at/dokuwiki/ - **NiLAB GmbH Knowledgebase**

Permanent link:
https://www.nilab.at/dokuwiki/doku.php?id=it:nilab_starter:how_to_program

Last update: **2026/09/12 00:06**