Connettori

Connettore di alimentazione X1

Pin	Segnale	Descrizione
1	VBUS+	Bus DC 24VDC a 80VDC
2	VBUS+	Bus DC 24VDC a 80VDC
3	VBUS-	Terra bus DC
4	VBUS-	Terra bus DC

Connettore segnale / fieldbus X2

Pin	Segnale	Descrizione
1	CANTERM	Resistenza di terminazione CAN L 120 Ohm
2	CANLOW	CAN Low
3	CANGND	CAN Terra
4	DGT-IN2	Ingresso digitale 2 - Trigger di movimento livello 24VDC
5	DGT-OUT2	Uscita digitale 2 - programmabile
6	DGT-OUT-VCC	VCC uscita digitale
7	DGT-OUT1	Uscita digitale 1 - programmabile
8	AGND GROUND	Terra analogica
9	CAN-TERM	Resistenza di terminazione CAN H 120 ohm
10	CANH	CAN High
11	ANALOG1-IN1	Ingresso analogico 1, 0 - 10 programmabile
12	ANALOG-IN2	Ingresso analogico 2, 0 - 10 programmabile
13	DGT-IN1	Ingresso digitale 1 - Enable livello 24VDC
14	UART TX	Interfaccia seriale TX
15	DGT-OUT-GND	Terra uscita digitale
16	CONTROL SUPPLY	Alimentazione per controllo da 10 a 80 VDC
17	UART RX	Interfaccia seriale RX

Connettore fieldbus opzionale X3

Pin	Segnale	Descrizione
1	CAN H	Segnale Can High
2	CAN L	Segnale Can Low
3	CAN Terra	Can terra
4	CAN Terra	Can terra

From:
https://www.nilab.at/dokuwiki/ - **NiLAB GmbH Knowledgebase**

Permanent link:
https://www.nilab.at/dokuwiki/doku.php?id=it:motolab_actuator:connectors

Last update: **2026/09/11 20:30**