Esempi uPLC - Structured Text (ST)

Per aiutarti a iniziare con il **convertitore ST to IL**, abbiamo fornito una raccolta di esempi di codice che spaziano dalla logica di base a funzioni avanzate. Questi frammenti dimostrano la sintassi corretta e le migliori pratiche per scrivere Structured Text ottimizzato per i nostri drive integrati.

Usa il convertitore online ST to IL qui: https://www.ni-lab.online/new_websmart/nilab_st_converter.php

Interazione con il motion controller

Voce
Cambia l'indice della tabella del motion controller con un timer (5 diverse attività di movimento): :integrated_drive_motors:5_step_motion_with_timer.zip
Cambia l'indice della tabella del motion controller con i due ingressi digitali (4 diverse attività di movimento): :integrated_drive_motors:4_step_motion_with_2_inputs.zip
Cambia l'indice della tabella del motion controller con i due ingressi digitali (2 mappe, 5 posizioni per mappa): :integrated_drive_motors:2tables_digital_input_decode_homing.zip

Controllo delle uscite

From:
https://www.nilab.at/dokuwiki/ - **NiLAB GmbH**
Knowledgebase

Permanent link:
https://www.nilab.at/dokuwiki/doku.php?id=it:integrated_drive_motors:uplc_st_examples

Last update: **2026/09/24 08:09**