Comunicazione MODBUS RTU

Interfaccia di comunicazione

I motori lineari integrati sono forniti con interfaccia di comunicazione MODBUS RTU per la programmazione. Qualsiasi PLC con interfaccia MODBUS RTU può essere usato in combinazione con questo motore.

Le modalità MODBUS supportate sono:

1. Leggi Multipli Holding Register - Codice funzione 3
2. Scrivi Singolo Holding Register - Codice funzione 6

Nota che puoi leggere un massimo di 2 registri per operazione di lettura con velocità di comunicazione standard di 38400 e parity Even. I parametri MODBUS sono organizzati in aree diverse rispetto alla funzione coinvolta.

AREA PARAMETRI	INDIRIZZO INIZIALE Decimale	INDIRIZZO FINALE Decimale	DIMENSIONE
Parametro Drive	0	1024	1024
Parametro applicazione	1536	1792	256
Tabella di movimento	1793	1902	109
Configurazione oscilloscopio	2000	2008	8
Variabili di ingresso	4096	4159	63
Variabili di uscita	4608	4671	63
Dati oscilloscopio	4672	6723	2051
Registrazione dati diagnostici temperatura	7000	7512	512
Registrazione dati diagnostici corrente	7513	8025	512

Command Word - Indirizzo 4096

Nota che con il codice funzione 6 (scrivi registro), la risposta a questa scrittura di registro non sarà presente.

VALORE	DESCRIZIONE
0	Nessun comando
1	Avvia Homing
2	Riservato
3	Abilita drive
4	Disabilita drive
5	Homing manuale
6	Fault reset
7	Calcolo fase - Motion test
8	Salva configurazione in Flash
9	Leggi configurazione da Flash

10	Avvia Movimento
11	Ferma Movimento
12	Drive reset

Status Word - Indirizzo 4608

VALORE	DESCRIZIONE
0	Stato Init drive
1	Pronto
2	Calcolo fase - Motion test
3	Homing automatico
4	Operazione modalità manuale
5	Run
6	Guasto I2T
7	Homing manuale
8	Scrittura configurazione in Flash
9	Scrittura in flash completata
10	Errore flash
11	Lettura configurazione da Flash
12	Guasto flash
13	Overrange encoder SIN/COS
14	Sovratemperatura motore
15	Sovracorrente stadio di potenza
16	Overange DC Link

DOCUMENTO	FILE
Lista dei registri MODBUS	:integrated_drive_motors:modbus_register_microdrive.xlsx

Segnali di ingresso e uscita digitali

I motori lineari integrati sono dotati di 2 ingressi digitali e 3 uscite digitali. Il livello logico è 24V e gli ingressi sono protetti contro livelli di tensione eccessivi. La logica di uscita può essere NPN (predefinito) o uscita PNP con resistori di pull-up interni.

From:
https://www.nilab.at/dokuwiki/ - **NiLAB GmbH Knowledgebase**

Permanent link:
https://www.nilab.at/dokuwiki/doku.php?id=it:integrated_drive_motors:plc_compatibility

Last update: **2026/09/11 16:41**