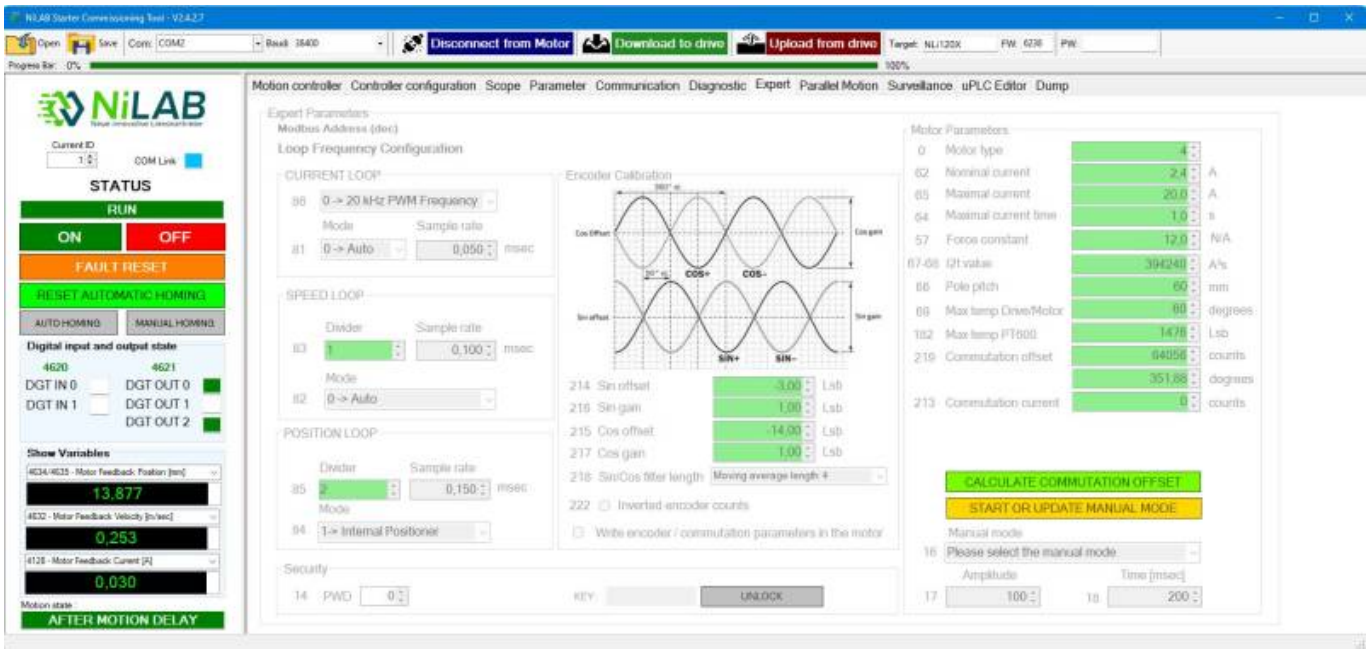
Manutenzione

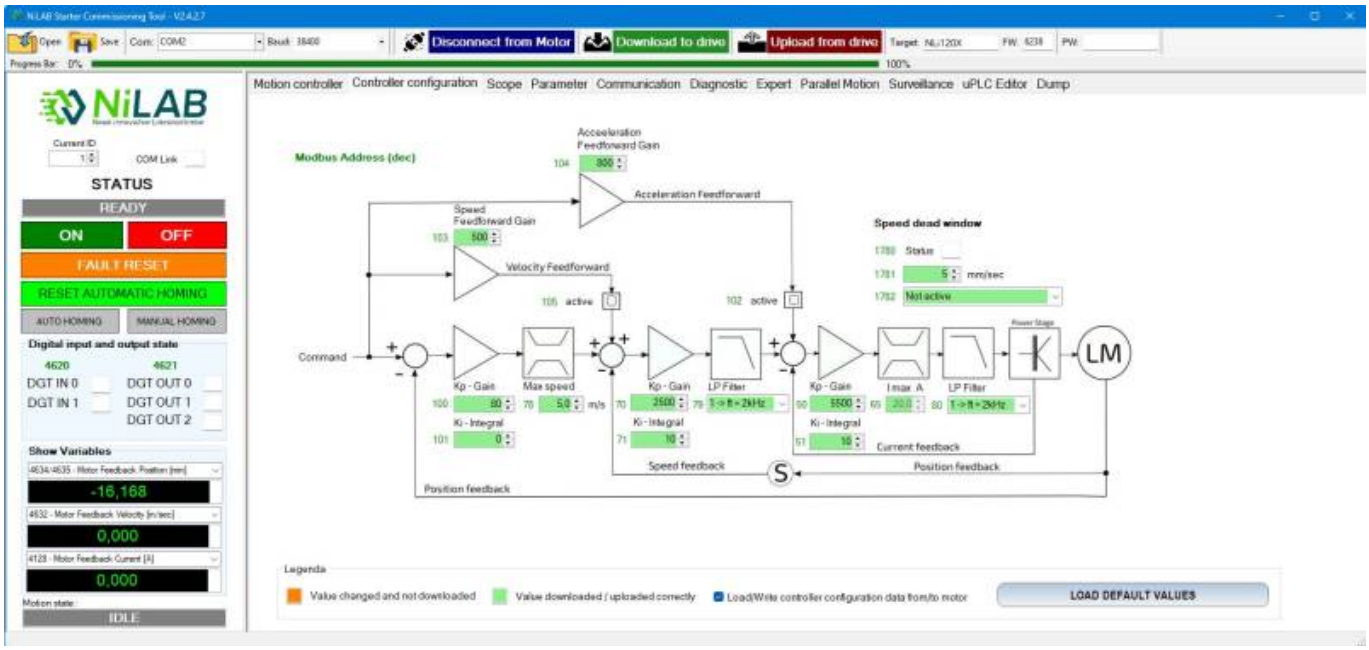
Avvio del motore lineare tubolare integrato

I motori con drive integrato sono pronti per essere avviati sulla macchina senza bisogno di configurazione. Fai riferimento al software NILAB Starter (Link: NILAB Starter) per l'avvio del motore.

Parametri motore / Parametrizzazione servo azionamento: Il motore lineare integrato è fornito con dati parametrici: corrente nominale, corrente di picco, passo polare, costante di forza, ecc. memorizzati nella memoria flash del drive integrato. Se l'utente finale desidera modificare questi parametri (ad esempio la corrente di picco) deve contattare NILAB per avere le istruzioni e il pass code.



Ottimizzazione servo azionamento: la procedura di ottimizzazione all'interno del controller/driver (taratura del loop di controllo) è possibile usando la finestra controller configuration dentro NILAB Starter Windows Software (Link: NILAB Starter).



Polarità e calibrazione encoder: l'encoder integrato (SIN/COS 1Vpp) è calibrato e testato in produzione. Il segnale encoder SIN/COS può essere visualizzato usando la finestra Scope dentro il software NILAB Starter.

Regolazione della commutazione: questo valore è calcolato e memorizzato nella memoria del drive integrato durante la procedura di produzione e test.

Prerequisiti generali

Prima di avviare il drive segui questa check list, rispetta tutte le istruzioni e le note di sicurezza sotto:

Voce
Controlla tutti i collegamenti elettrici e tutti i componenti meccanici e il loro funzionamento sicuro
Controlla la disponibilità di tutte le alimentazioni coinvolte con il servo azionamento/controller
Controlla la garanzia di sicurezza delle persone coinvolte con l'operazione della macchina
Controlla la corretta installazione del motore
Controlla la corretta connessione di alimentazione tra il motore e il drive
Controlla la funzione del limit switch, over-travel switch dove disponibili
Controlla la funzione del freno o arresto di emergenza
Controlla la disposizione meccanica della macchina (installazione meccanica)



Pericolo di vita, lesioni gravi o danni dovuti a guasto o malfunzionamento su componenti meccanici o elettrici!

Rischio di lesioni o pericolo di vita, così come danni dovuti a non conformità di note di avvertenza e sicurezza!

Procedura di avvio generale

Per la procedura di avvio generale dei motori con drive integrato fai riferimento alla sezione NILAB

Starter Software.

Manutenzione e controllo dei componenti del motore

I motori lineari integrati sono componenti senza manutenzione ma a causa di influenze esterne il motore può essere danneggiato durante il funzionamento. Questo risulta in manutenzione preventiva dei motori con intervalli di servizio sul lato macchina controllando tutte le parti coinvolte:

Voce
Controlla lo stato dello statore e dello cursore
Controlla viti e collegamenti
Controlla lo stato dei cavi di alimentazione e segnale
Controlla lo stato delle guide lineari (componenti meccanici) valutando usura e stato di lubrificazione quando usati

Pianificazione di manutenzione suggerita per le applicazioni

FASE	**MENO DI 150 MOV/MIN**	**DA 150 A 300 MOV/MIN**	**PIÙ DI 300 MOV/MIN**
Avvio	Controllo	Controllo	Controllo
Dopo 3 mesi		Controllo	Controllo
Dopo 6 mesi	Controllo	Controllo	Controllo

Attività di manutenzione

Controllo
Considera la seguente checklist:
1) L'albero del motore è pulito?
2) L'albero del motore può scorrere liberamente?

Se le condizioni sopra non sono soddisfatte, procedi con la pulizia.
Pulizia
Si raccomanda di non usare solventi, kerosene o prodotti simili e di considerare la seguente checklist:
1) Rimuovere l'albero dal corpo motore smontando l'anello di arresto alle estremità.
2) Pulire l'albero con alcool e un panno morbido.
3) Pulire le parti interne del corpo motore con aria compressa per rimuovere contaminanti.

Istruzioni per la lubrificazione
I cuscinetti a scorrimento in polimero sono cuscinetti senza lubrificazione. Quindi non è necessario usare lubrificanti.

From:
https://www.nilab.at/dokuwiki/ - **NiLAB GmbH Knowledgebase**

Permanent link:
https://www.nilab.at/dokuwiki/doku.php?id=it:integrated_drive_motors:maintenance

Last update: **2026/09/12 13:16**