

Gateway Ethernet/IP



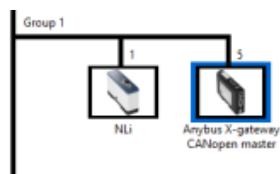
Questa pagina descrive il **gateway Ethernet/IP** per controllare i motori lineari integrati da un PLC master Ethernet/IP.

Per controllare il motore lineare integrato con un PLC master Ethernet/IP, è possibile usare una soluzione gateway standard.

Il motore NLI deve essere aggiornato con il Firmware PDO esteso. Contatta NILAB per il firmware corretto.

Configurazione HMS X-gateway - CANopen Master - EtherNet/IP Adapter

File di configurazione iniziale per 1 asse: [:integrated_drive_motors:pdo_fixed_cobids_hms.zip](#)



Device Type		Manager
Manager Settings		
Download NMT Startup Config		☒
Device is NMT master		☒
Start all remote nodes		☒
Application will decide when to switch to operational		☐
Master shall not start the slaves		☐
Reset all remote nodes		☐
Node is flying master		☐
Stop all remote nodes		☐
Download Concise DCF to the manager		☒
Network Boot Time		
Boot Time (ms)		0
Heartbeat		
Producer interval (ms)		0
Consuming Node ID/Time Out (ms)		
SYNC		
SYNC Producer		Enabled
COB-ID SYNC Messages		0x80
Cycle Period (µs)		4000
Synchronous Window Length (µs)		3000
PDO Settings		
Receive PDO 1		
PDO Communication		
Lock COB-ID		☐
Valid		☒
COB-ID		0x181
Transmission Type		Async, Device Profile (255)
No. of SYNCs		
PDO Mapping		
Lock Mapping ☐		
Bit Pos.	Mapped objects	
0	Receive Word 2 [2110,02]	☐ ☐ ☐ ☐
16	Receive Word 1 [2110,01]	☐ ☐ ☐ ☐
32	Receive Word 3 [2110,03]	☐ ☐ ☐ ☐

Note

- Il gateway converte la comunicazione master Ethernet/IP in CANopen per il motore. - Il firmware del motore deve supportare il mapping PDO esteso; contatta NILAB per ottenere il firmware corretto. - Usa il file di configurazione fornito come punto di partenza per la configurazione dell'asse. - Fai riferimento alla pagina CANopen per il mapping PDO e i parametri di comunicazione.

From:
<https://www.nilab.at/dokuwiki/> - **NiLAB GmbH**
Knowledgebase

Permanent link:
https://www.nilab.at/dokuwiki/doku.php?id=it:integrated_drive_motors:ethrnet_ip_gateway

Last update: **2026/09/11 15:55**

