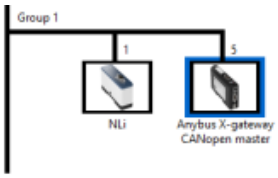
Gateway Ethernet/IP

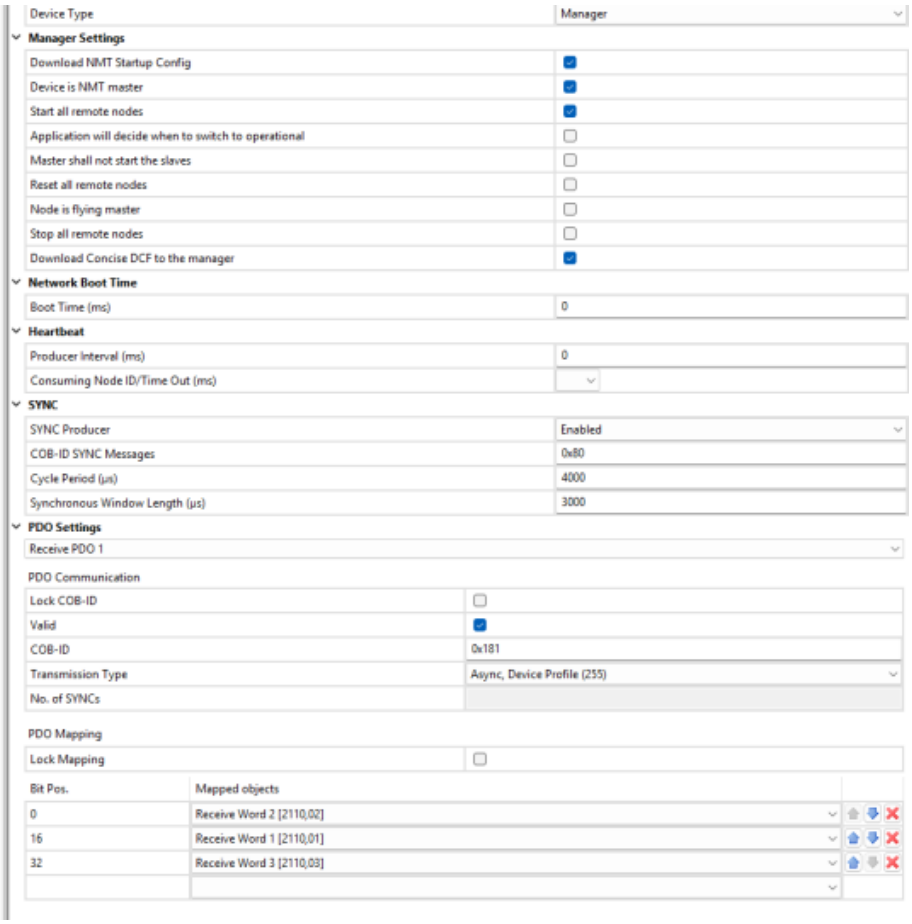
Questa pagina descrive il **gateway Ethernet/IP** per controllare i motori lineari integrati da un PLC master Ethernet/IP.

Per controllare il motore lineare integrato con un PLC master Ethernet/IP, è possibile usare una soluzione gateway standard.
Il motore NLi deve essere aggiornato con il Firmware PDO esteso. Contatta NILAB per il firmware corretto.

Configurazione HMS X-gateway – CANopen Master – EtherNet/IP Adapter

File di configurazione iniziale per 1 asse: :integrated_drive_motors:pdo_fixed_cobids_hms.zip





Note

- Il gateway converte la comunicazione master Ethernet/IP in CANopen per il motore. - Il firmware del motore deve supportare il mapping PDO esteso; contatta NILAB per ottenere il firmware corretto. - Usa il file di configurazione fornito come punto di partenza per la configurazione dell'asse. - Fai riferimento alla pagina CANopen per il mapping PDO e i parametri di comunicazione.

From:
https://www.nilab.at/dokuwiki/ - **NiLAB GmbH Knowledgebase**

Permanent link:
https://www.nilab.at/dokuwiki/doku.php?id=it:integrated_drive_motors:ethrnet_ip_gateway

Last update: **2026/09/11 15:55**