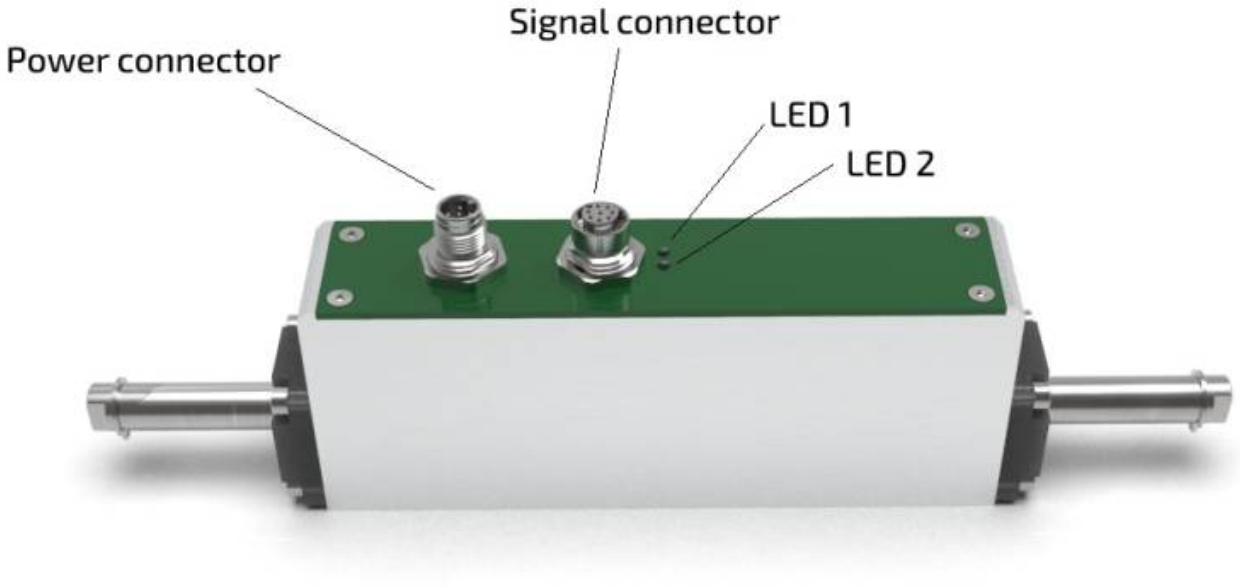
# Collegamenti - NLi120Q o NLi120X

## Solo MODBUS RTU




Nli120Q/X è dotato di due connettori M12.
Per il connettore di alimentazione ⇒ alimentazione femmina DA00022011 con terminali liberi e per il connettore di segnale ⇒ segnale maschio DA00012011.

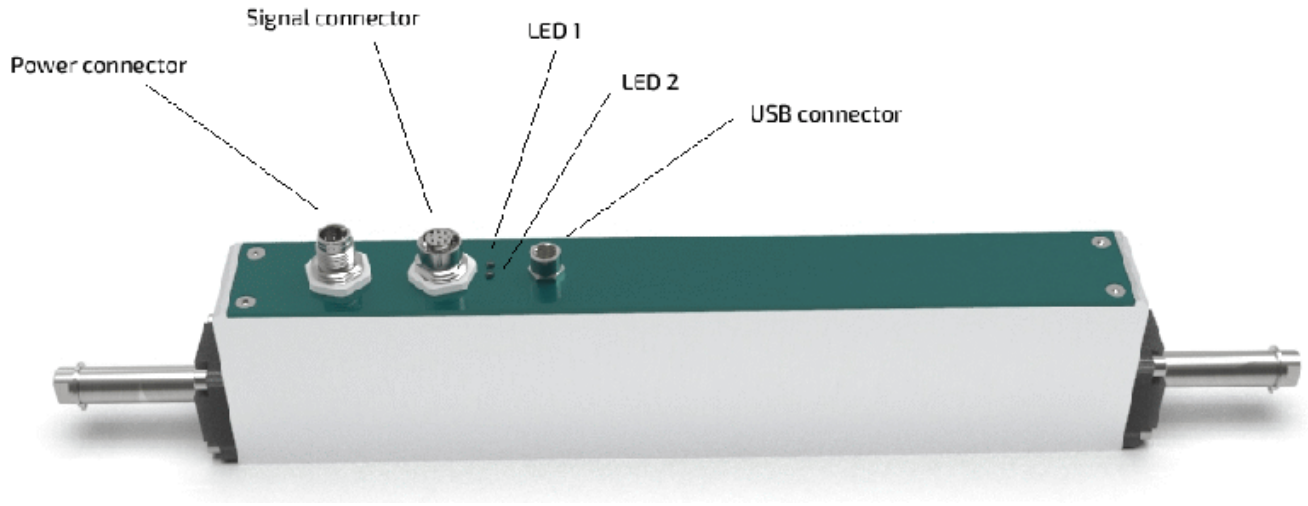
| | |
|---|---|
|  |  |
| Cavo di segnale DA00012011 | Cavo di alimentazione DA0022011<br>Il cavo di alimentazione termina con due fili: ROSSO (+24VDC), NERO (TERRA). |

Il cavo di segnale DA00012011 termina con un connettore maschio D-SUB15 con questo pinout:

| **D-SUB 15 Pinout** | **SEGNALE** | **DESCRIZIONE** | **FUNZIONE** |
|---|---|---|---|
| 1 | RS485_B | Modbus B | |
| 2 | RS485_A | Modbus A | |
| 3 | GND | Terra | |
| 4 | NC | Non collegato | |
| 5 | NC | Non collegato | |
| 6 | GND | Terra | |
| 7 | GND | Terra | |
| 8 | DIG_IN_0 | Ingresso digitale 0 (logica 24V) | Abilitazione/Homing |
| 9 | DIG_IN_1 | Ingresso digitale 1 (logica 24V) | Trigger di movimento |
| 10 | DIG_OUT_0 | Uscita digitale 0 (logica 24V, PNP) | Motore in funzione |
| 11 | DIG_OUT_1 | Uscita digitale 1 (logica 24V, PNP) | Guasto motore |
| 12 | DIG_OUT_2 | Uscita digitale 2 (logica 24V, PNP) | Programmabile |

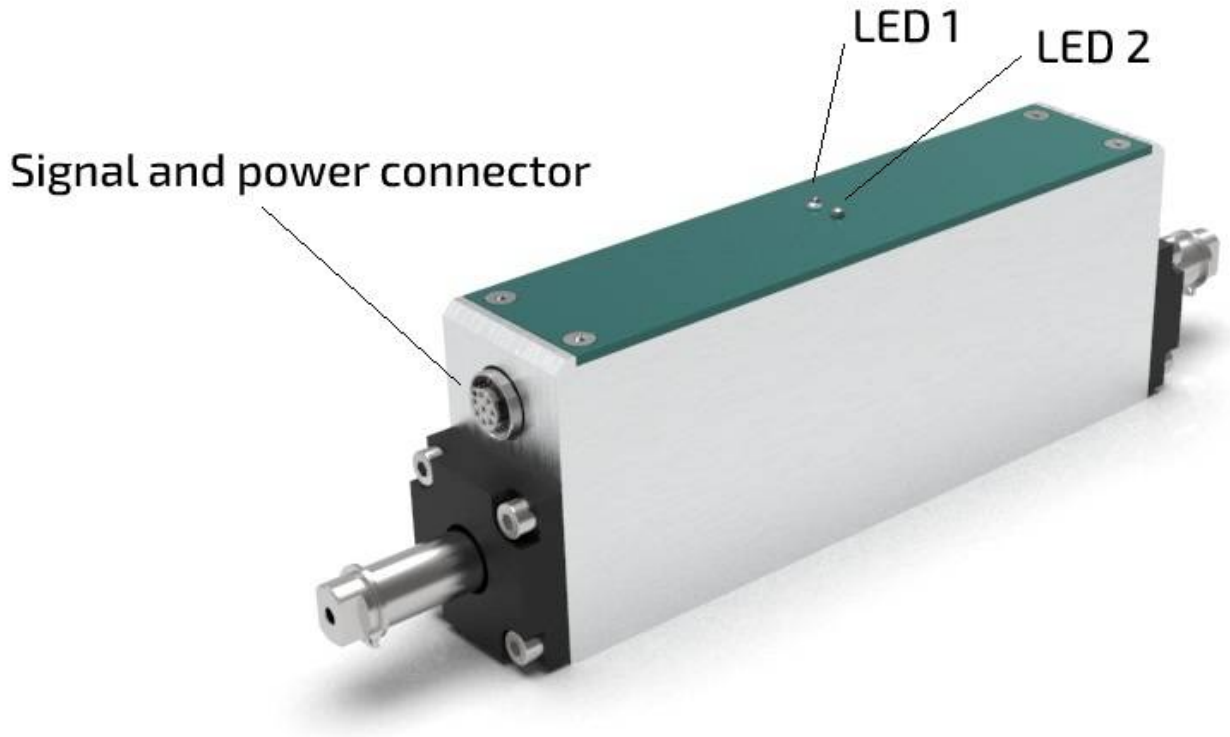
L'uscita programmabile ha le seguenti opzioni: In Posizione, Homing in corso, Guasto sovratemperatura, guasto sin/cos, guasto I2T, Sync master, comando gripper. Questo è programmabile con il software NILAB Starter.

## MODBUS RTU + USB




Questo modello ha gli stessi connettori e pinout del modello solo MODBUS RTU, eccetto il connettore USB aggiuntivo per la connessione MODBUS over USB.

## CANopen, MODBUS RTU e singolo connettore posteriore

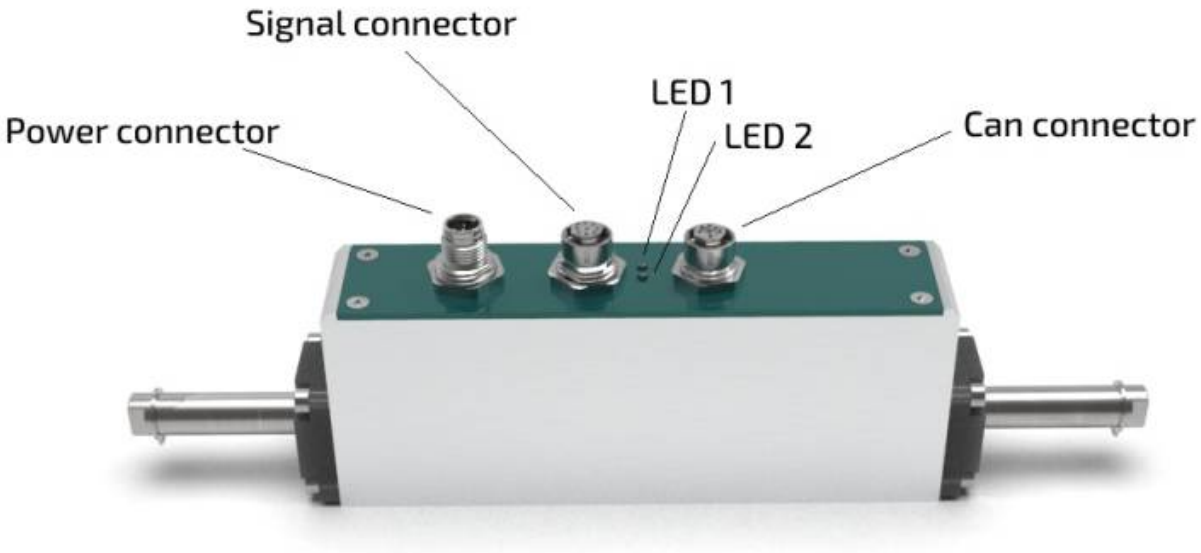



L'hybrid per NLi120Q/X connettore M12 e D-SUB9 è DA012019-5M



| D-SUB9 Pinout | SEGNALE | SEGNALE | COLORE FILO |
|---|---|---|---|
| 1 | CAN_H | Canbus high | Marrone |
| 2 | CAN_L | Canbus LOW | Verde |
| 3 | MODBUS_A | Modbus A | Giallo |
| 4 | MODBUS_B | Modbus B | Grigio |
| 5 | – | – | – |
| 6 | GND | Terra | Viola |
| 7 | GND | Terra | Blu |
| 8 | 24V | Alimentazione | Bianco |
| 9 | 24V | Alimentazione | Rosso |

## MODBUS RTU e CANopen o INGRESSI ANALOGICI



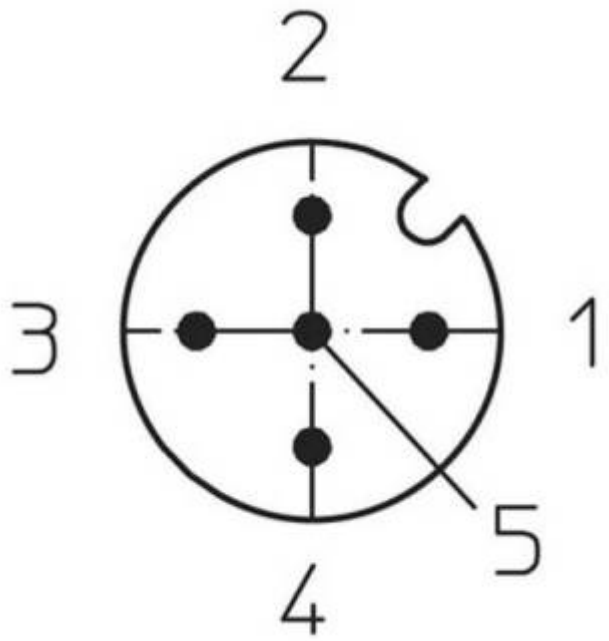

Il cavo CAN per NLi120Q/X (terzo connettore M12 femmina) e connettore D-SUB9 è DA122011



| D-SUB9 Pinout | SEGNALE | CAN VERSIONE | ANALOG VERSIONE | COLORE FILO VERSIONE CAN |
|---|---|---|---|---|
| 1 | NC | – | PULSE IN/OUT | - |
| 2 | CAN_L | Canbus LOW | DIR IN/OUT | Bianco |
| 3 | CAN_GND | Canbus Ground | GND | Giallo/Verde o Grigio |
| 4 | NC | – | - | - |
| 5 | NC | – | ANP (0 a 10V controllo tensione) | - |
| 6 | NC | – | ANN (4 a 20mA controllo corrente) | - |
| 7 | CAN_H | CAN HIGH | - | Marrone |
| 8 | CAN_RES | RESISTENZA DI TERMINAZIONE | - | Nero |
| 9 | CAN_H | CAN HIGH | - | Blu |

Per avere la terminazione sul nodo, fai un jumper tra CAN_RES e CAN_L (Pin 8 e Pin 2)

## Pinout del connettore di alimentazione M12 sul lato motore




| Pin | Segnale | Descrizione |
|---|---|---|

| | | |
|---|---|---|
| 1 | +24VDC | Linea di alimentazione 24VDC |
| 2 | +24VDC | Linea di alimentazione 24VDC |
| 3 | GND | Terra |
| 4 | GND | Terra |
| 5 | NC | Non collegato |

From:
https://www.nilab.at/dokuwiki/ - **NiLAB GmbH Knowledgebase**

Permanent link:
**https://www.nilab.at/dokuwiki/doku.php?id=it:integrated_drive_motors:connection_system**

Last update: **2026/09/11 15:46**