Controllo analogico

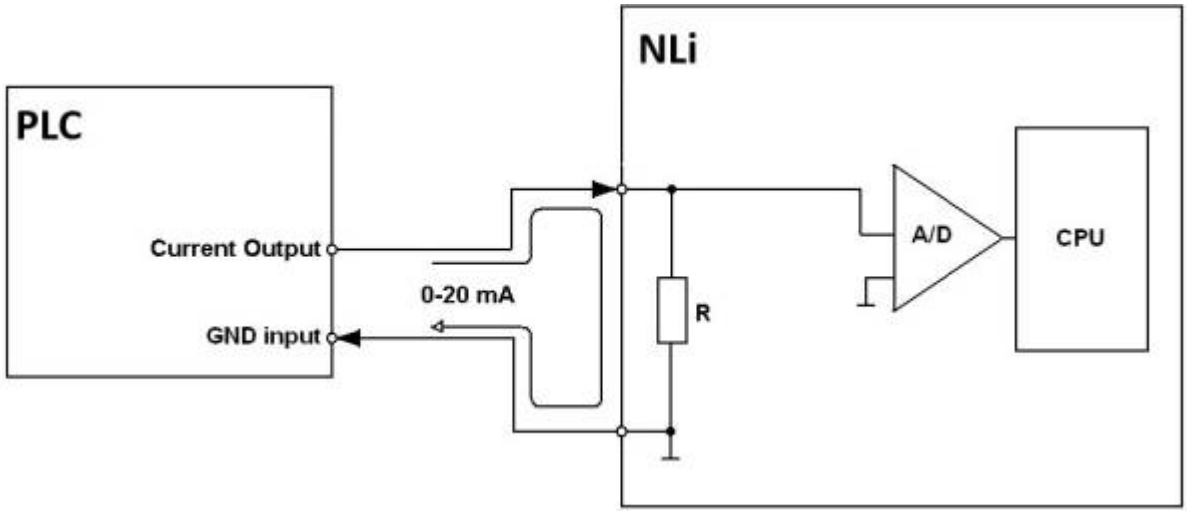
Per il controllo analogico, il motore lineare integrato NLi può essere dotato di un connettore M12 aggiuntivo. Vedi pinout del sistema di collegamento: https://www.nilab.at/dokuwiki/doku.php?id=integrated_drive_motors:connection_system|

Corrente analogica (4 a 20 mA)

Il controller di movimento del servo cilindro è completamente a loop chiuso, ma molti processi e sistemi industriali richiedono un feedback di posizione diretto per chiudere il loop sui loro processi o per controllare un sistema più grande. Per questi casi, i modelli NLi sono disponibili con una funzione di ingresso di corrente analogica. Questa può essere usata con segnale di corrente analogico (4-20 mA) proporzionale a posizione, forza, velocità.

In questo caso di controllo di posizione, 4 mA corrispondono alla posizione 0 mm e 20 mA alla corsa massima del motore. La resistenza di ingresso qui è 150 ohm, corrispondente a una tensione interna di 3 V.

Usando il software NILAB Starter l'utente può impostare la scala, l'offset e la modalità di questo controllo.



Controllo di tensione (0 a 10 V)

Il controllo di tensione può essere usato per il controllo di posizione, forza e velocità come il controllo di corrente analogica.

Usando il software NILAB Starter l'utente può impostare la scala, l'offset e la modalità di questo controllo.

From:
https://www.nilab.at/dokuwiki/ - **NiLAB GmbH Knowledgebase**

Permanent link:
https://www.nilab.at/dokuwiki/doku.php?id=it:integrated_drive_motors:analog_control

Last update: **2026/09/11 15:12**