

NILAB Starter

Questa pagina descrive come usare **NILAB Starter** con il gateway. Lo strumento viene utilizzato per controllare lo stato e per leggere e scrivere una configurazione senza connessione EtherCAT.

Per controllare lo stato e per leggere e scrivere una configurazione senza connessione EtherCAT, è possibile utilizzare lo strumento di messa in servizio NILAB Starter.

Con questo strumento puoi scrivere il command word, puoi leggere lo status word, il mapping PDO, PDI e la velocità di baud CANopen.

Questo software può essere scaricato qui:

https://www.nilab.at/dokuwiki/doku.php?id=nilab_starter:start

The screenshot shows the NILAB Starter Commissioning Tool V2.4.0.0 interface. At the top, there are buttons for 'DISCONNECT FROM MOTOR', 'DOWNLOAD CONFIGURATION TO MOTOR', and 'UPLOAD CONFIGURATION FROM MOTOR'. The 'Target' is set to 'GTW-ETH' and the 'FW' is '5880'. The 'Progress Bar' is at 0%. The 'COM' is 'COM9' and the 'MAC' is 'E0BE036F6B1A'. The 'Parameter' tab is selected, showing 'Communication' and 'Bus_Converter' settings. The 'EtherCAT BUS CONVERTER' section displays a table of parameters:

Parameter	Value
0 Number of slaves	2
1 Sync time Can	2
2 Sync time Can PDOs	25
3 Sync time modbus	100
4 Can timeout	0
5 Modbus timeout	200
6 Gateway Mode	0
7 PDO1 address	24676
8 PDO1 length	32
9 PDO2 address	24641
10 PDO2 length	16
11 PDO3 address	24673
12 PDO3 length	8
13 PDO4 address	0
14 PDO4 length	0
15 PDI1 address	24769
16 PDI1 length	32
17 PDI2 address	24640
18 PDI2 length	16
19 PDI3 address	24672
20 PDI3 length	8
21 PDH address	0
22 PDH length	0
23 CanOPEN baudrate	1000
252 EtherCAT VendorID	11495

Buttons for 'Read Gateway Registers', 'Write Gateway Registers', and 'Write configuration to Flash' are located below the table. The left sidebar shows the 'STATUS' as 'RUNNING' and a 'FAULT RESET' button. It also displays digital input/output states and motor axis status.

Note

- Usa NILAB Starter per la messa in servizio e la diagnosi senza connessione EtherCAT.
- Lo strumento legge e scrive il command word, lo status word, il mapping PDO/PDI e la velocità di baud CANopen.
- Scarica il software dal link qui sopra.
- Per la configurazione di rete e la parametrizzazione, fai riferimento alla pagina di configurazione.

From:
<https://www.nilab.at/dokuwiki/> - NiLAB GmbH
 Knowledgebase

Permanent link:
https://www.nilab.at/dokuwiki/doku.php?id=it:gtw_ethercat:nilab_starter

Last update: 2026/09/13 18:27



