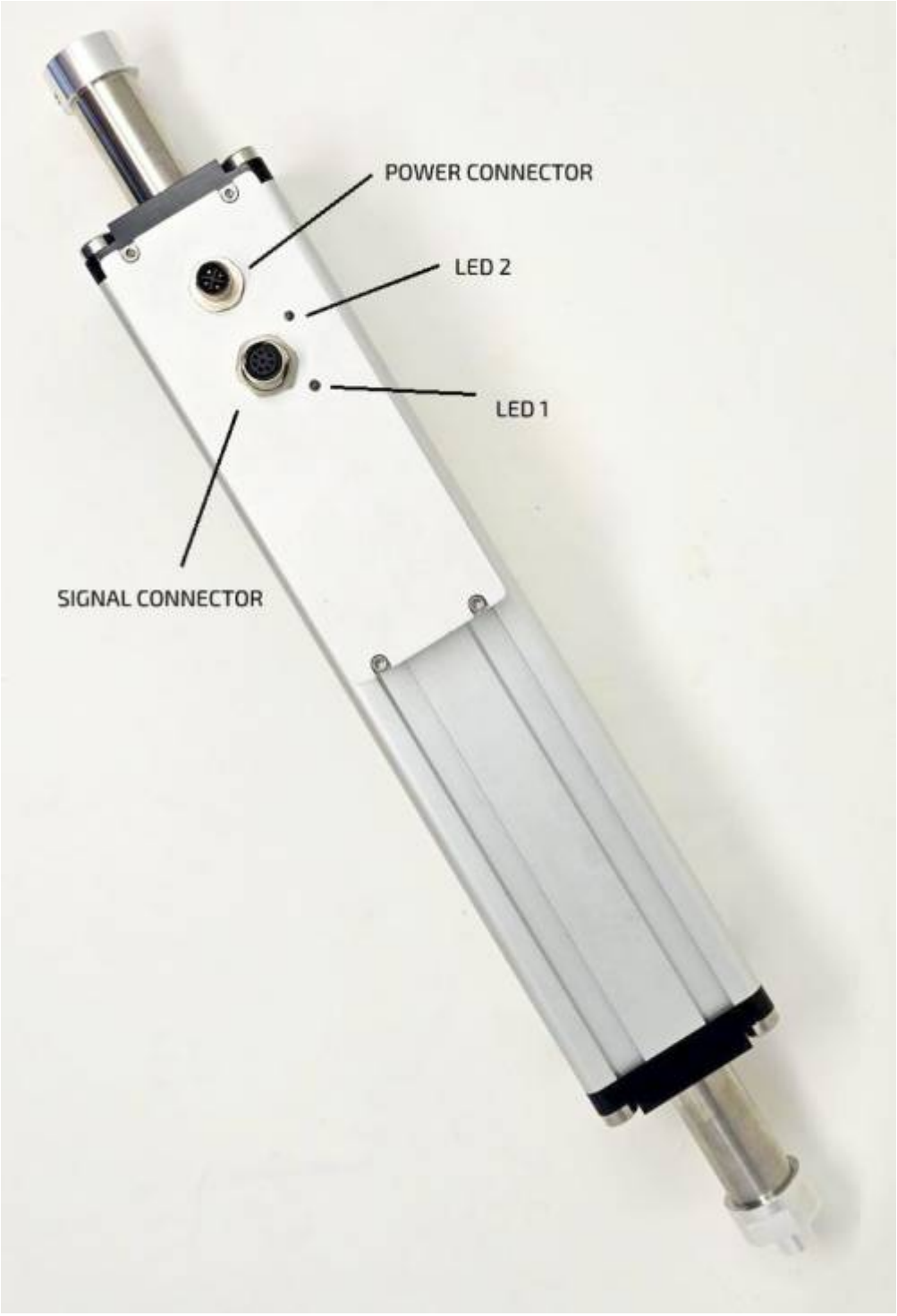
Collegamenti

Solo MODBUS RTU



Indicatori LED

LED	Colore	Descrizione / Funzione
LED 1	Verde	Alimentazione - pulsante quando il motore non è in guasto

LED 2	Rosso	Lampeggiante durante la comunicazione MODBUS con PLC o NILAB Starter - fisso quando il motore è in guasto

Cavi

Il motore con azionamento integrato GDI è dotato di due connettori M12.
Il connettore di alimentazione utilizza un cavo di alimentazione femmina DA00022011 con fili volanti, e il connettore di segnale utilizza un cavo segnale maschio DA00012011.

	
Cavo segnale DA00012011	Cavo di alimentazione DA022022

Il cavo segnale DA00012011 termina con un connettore maschio D-SUB 15 con questo pinout:

Pinout D-SUB 15	**SEGNALE**	**DESCRIZIONE**	**FUNZIONE**
1	RS485_B	Modbus B	
2	RS485_A	Modbus A	
3	GND	Massa	
4	NC	Non collegato	
5	NC	Non collegato	
6	GND	Massa	
7	GND	Massa	
8	DIG_IN_0	Ingresso digitale 0 (logica 24V)	Abilitazione/Homing
9	DIG_IN_1	Ingresso digitale 1 (logica 24V)	Trigger di movimento
10	DIG_OUT_0	Uscita digitale 0 (logica 24V, PNP)	Motore in funzione
11	DIG_OUT_1	Uscita digitale 1 (logica 24V, PNP)	Guasto motore
12	DIG_OUT_2	Uscita digitale 2 (logica 24V, PNP)	Programmabile

Le uscite programmabili hanno le seguenti opzioni: In Position, Homing in corso, Guasto sovratemperatura, Guasto sin/cos, Guasto I2T, Sincronizzazione master, Comando gripper. Questo è programmabile con il software NILAB Starter.

From:
https://www.nilab.at/dokuwiki/ - **NiLAB GmbH Knowledgebase**

Permanent link:
https://www.nilab.at/dokuwiki/doku.php?id=it:gdi_iso_integrated:connections

Last update: **2026/09/11 10:02**