# Parametrizzazione

Questa pagina descrive come **parametrizzare** il servo azionamento Epulse50. Il drive viene configurato con il software PC, che imposta i parametri del motore, il loop di controllo e il comportamento applicativo.

Per configurare il drive motore integrato, usa il software PC NiLAB Byinterface: https://www.nilab.at/dokuwiki/doku.php?id=it:epulse50_dc_servodrive:pc_software

## Passi di configurazione

- Collega il drive al PC con il cavo di programmazione USB. - Avvia Motolab Starter e seleziona il drive e il motore collegato. - Imposta i parametri del motore (tipo di feedback, numero di poli, limiti di corrente) secondo il datasheet. - Configura il loop di controllo, il profilo di movimento e le impostazioni fieldbus. - Salva la configurazione sul drive e verifica il funzionamento del motore.

From:
https://www.nilab.at/dokuwiki/ - **NiLAB GmbH Knowledgebase**

Permanent link:
**https://www.nilab.at/dokuwiki/doku.php?id=it:epulse50_dc_servodrive:parametrization**

Last update: **2026/09/21 10:04**