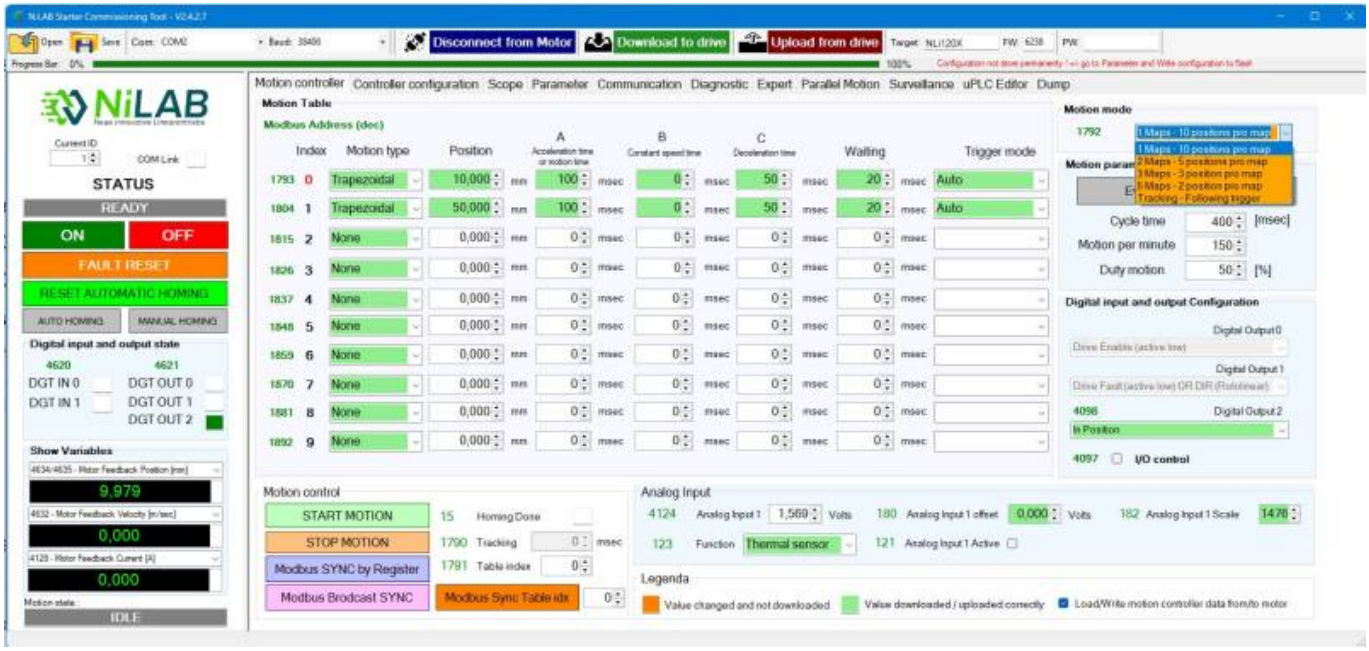
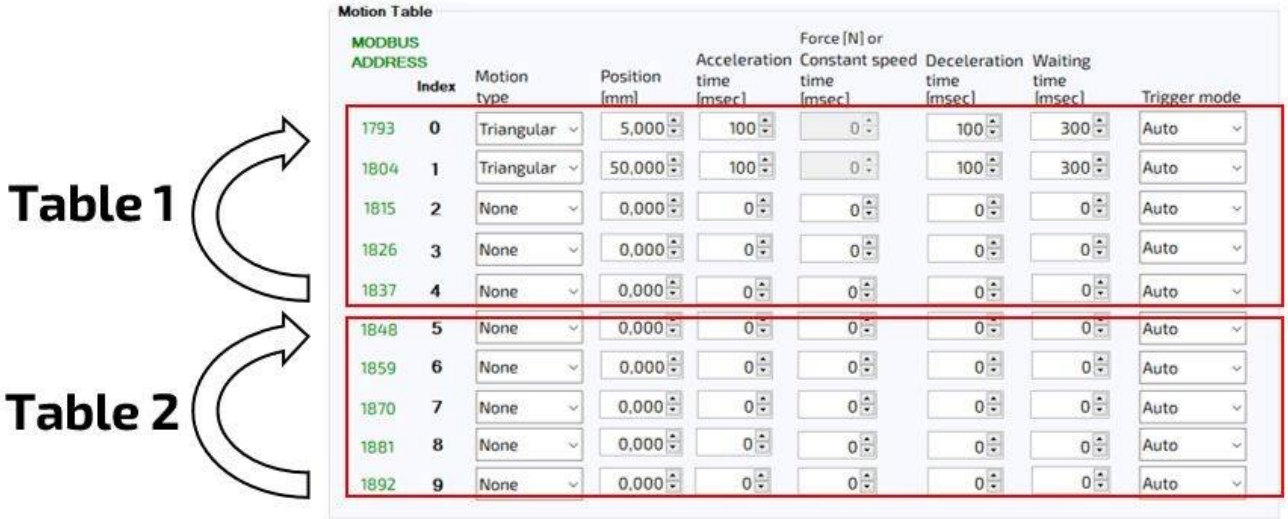
Bewegungsmodi

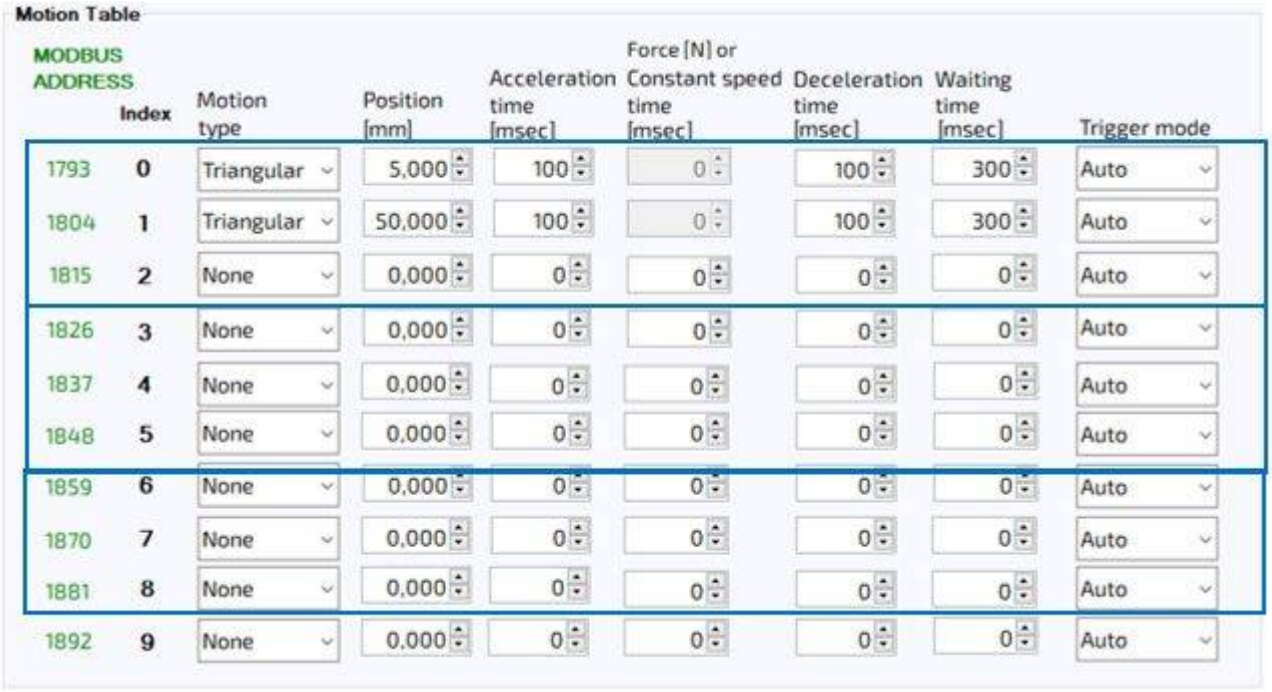
5 verschiedene Bewegungsmodi sind im Fenster Bewegungscontroller konfigurierbar. Die letzte Option TRacking - Following trigger ist hier dokumentiert:https://www.nilab.at/dokuwiki/doku.php?id=nilab_starter:tracking_time|



Digitaler Eingang 1 wird verwendet, um den Tabellenindex auszuwählen, wenn der Motor deaktiviert ist (Digitaler Eingang 0 niedrig). Innerhalb der Tabelle ist die Sequenz eine geschlossene Schleife zwischen der ersten und der letzten Zeile der Tabelle. Im Beispiel unten haben wir zwei Tabellenmodi. Die erste Tabelle wird von Zeile 0 bis 4 in einer geschlossenen Schleife ausgeführt, und die zweite Tabelle wird von Zeile 5 bis 9 ausgeführt. Um zwischen den zwei Tabellen zu wechseln, muss der Eingang 0 niedrig sein und der Eingang 1 muss eine ansteigende Kante erkennen.



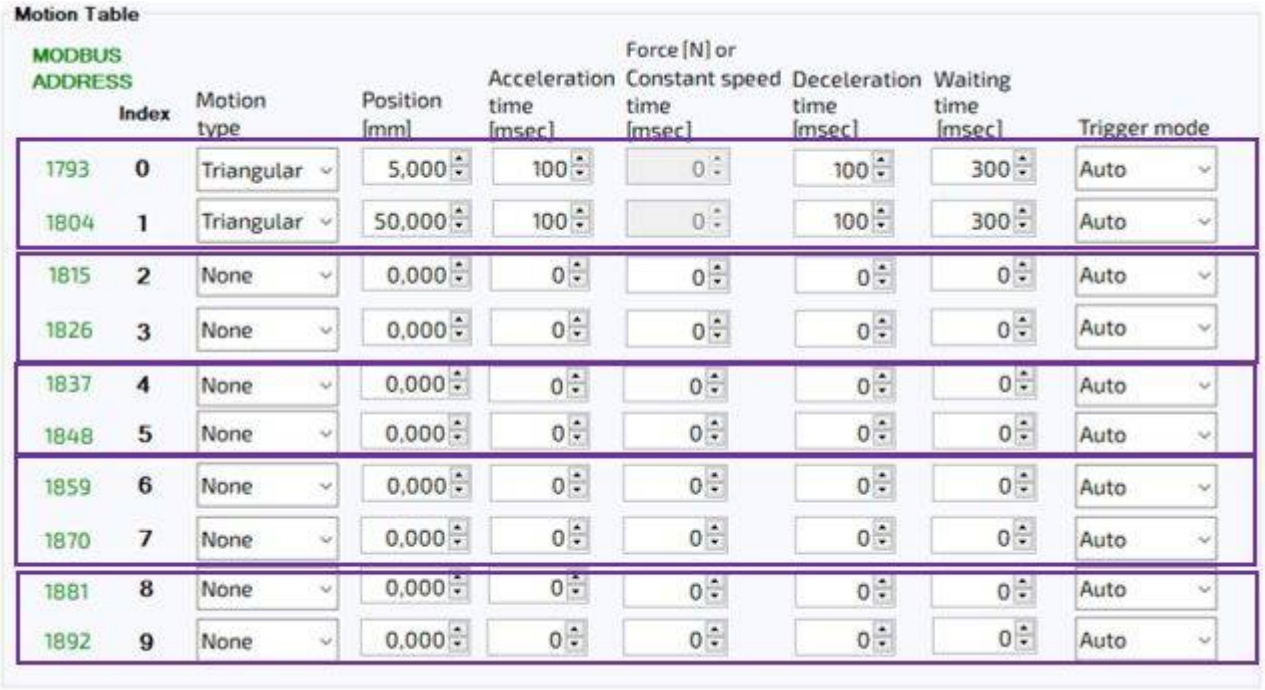
Wir haben 4 mögliche Kombinationen:
a. Standard mit 1 Map und 10 Positionen/Map
b. 2 Maps mit 5 Positionen/Map
c. 3 Maps mit 3 Positionen/Map



Motion Table

MODBUS ADDRESS	Index	Motion type	Position [mm]	Acceleration time [msec]	Force [N] or Constant speed time [msec]	Deceleration time [msec]	Waiting time [msec]	Trigger mode
1793	0	Triangular	5,000	100	0	100	300	Auto
1804	1	Triangular	50,000	100	0	100	300	Auto
1815	2	None	0,000	0	0	0	0	Auto
1826	3	None	0,000	0	0	0	0	Auto
1837	4	None	0,000	0	0	0	0	Auto
1848	5	None	0,000	0	0	0	0	Auto
1859	6	None	0,000	0	0	0	0	Auto
1870	7	None	0,000	0	0	0	0	Auto
1881	8	None	0,000	0	0	0	0	Auto
1892	9	None	0,000	0	0	0	0	Auto

d. 5 Maps mit 2 Positionen/Map



Motion Table

MODBUS ADDRESS	Index	Motion type	Position [mm]	Acceleration time [msec]	Force [N] or Constant speed time [msec]	Deceleration time [msec]	Waiting time [msec]	Trigger mode
1793	0	Triangular	5,000	100	0	100	300	Auto
1804	1	Triangular	50,000	100	0	100	300	Auto
1815	2	None	0,000	0	0	0	0	Auto
1826	3	None	0,000	0	0	0	0	Auto
1837	4	None	0,000	0	0	0	0	Auto
1848	5	None	0,000	0	0	0	0	Auto
1859	6	None	0,000	0	0	0	0	Auto
1870	7	None	0,000	0	0	0	0	Auto
1881	8	None	0,000	0	0	0	0	Auto
1892	9	None	0,000	0	0	0	0	Auto

From:
https://www.nilab.at/dokuwiki/ - **NiLAB GmbH Knowledgebase**

Permanent link:
https://www.nilab.at/dokuwiki/doku.php?id=de:nilab_starter:motion_modes

Last update: **2026/09/12 00:06**