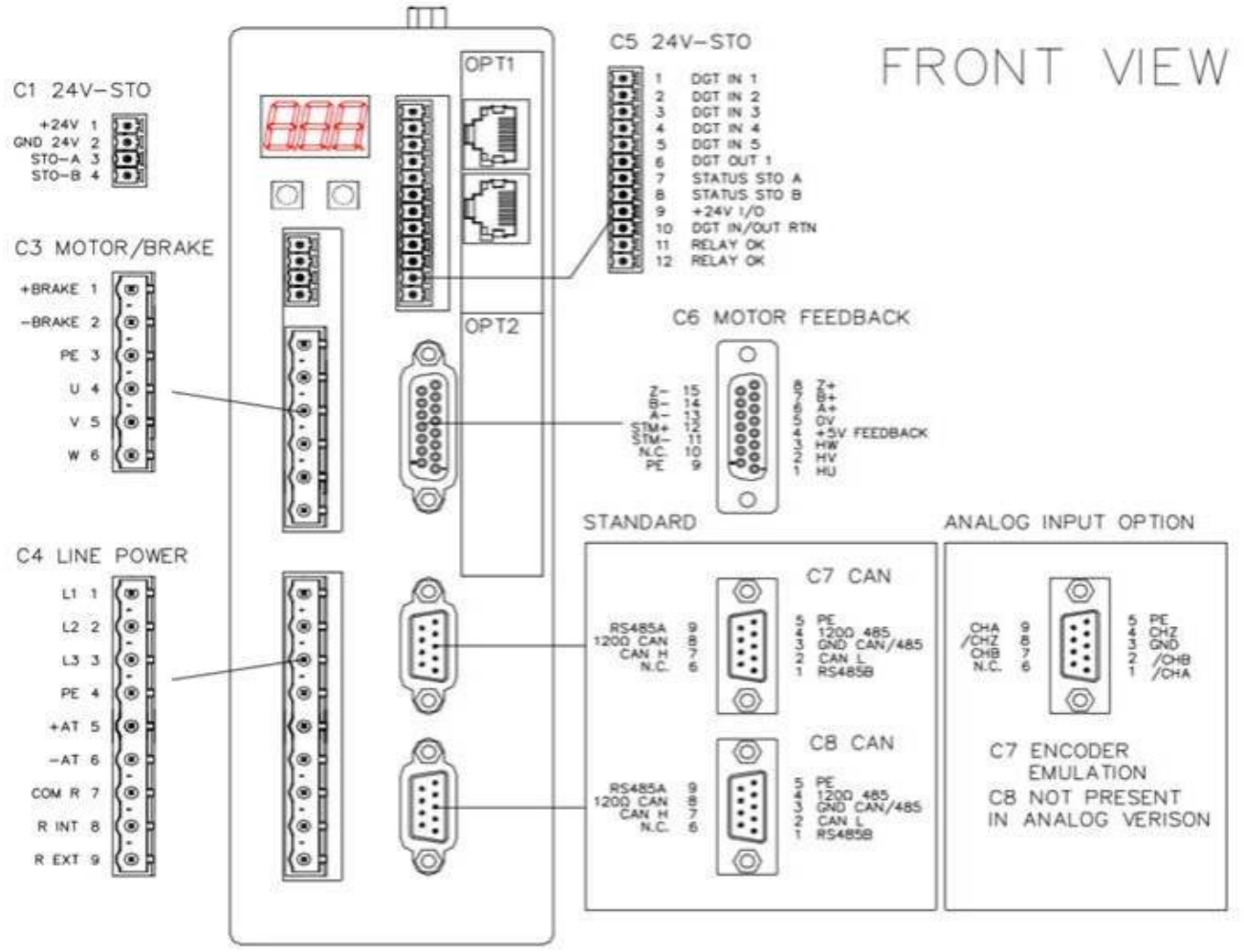
MBM-Motoranschlüsse

Diese Seite beschreibt die **MBM-Motoranschlüsse** am MBD-Servoregler. Die MBM-Motoren werden über den Motor-Feedback-Steckverbinder angeschlossen; die Verkabelung hängt vom Steckverbindertyp des Motors ab.

Das Feedback vom Motor wird an den MOTOR-FEEDBACK-C6-Steckverbinder angeschlossen. STM+/STM- sind die Thermosensoranschlüsse. HU, HV und HW sind die Kommutierungssignale. A/B/Z sind die inkrementellen Signale.



Bitte berücksichtigen Sie das korrekte Pinout in Bezug auf den unten gezeigten Steckverbindertyp.

TTL ENCODER CONNECTION			
Function	*M15 –12+3p – SIZE 0 [1]*	*M17 – 17p*	*M23 – 17p*
+5VDc	B	10	10
GND	A	7	7
A+	11	1	1
A/	12	2	2
B+	1	11	11
B/	2	12	12
Z+	3	3	3
Z/	10	13	13
U+	4	4	4
U/	-	14	14
V+	6	5	5
V/	-	6	6
W+	5	16	16
W/	-	15	15
PTC / PT1000+ / KTY+	8	8	8
PTC / PT1000- / KTY-	9	9	9

Verbindungshinweise

- Das Motor-Feedback ist an den **C6**-Steckverbinder angeschlossen. - **STM+/STM-** sind die Thermosensor- (PTC-) Anschlüsse. - **HU, HV, HW** sind die Kommutierungs- (Hall-) Signale. - **A/B/Z** sind die inkrementellen Encodersignale. - Verifizieren Sie das Pinout gegen den Motor-Steckverbindertyp vor der Inbetriebnahme; eine falsche Verbindung kann das Feedback oder den Antrieb beschädigen.

From:
https://www.nilab.at/dokuwiki/ - **NiLAB GmbH Knowledgebase**

Permanent link:
https://www.nilab.at/dokuwiki/doku.php?id=de:mbd_servo_drive:mbm_motors

Last update: **2026/09/12 14:02**