Inbetriebnahme eines röhrenförmigen Linearmotors mit der TKSED-Software

Diese Seite beschreibt die **Inbetriebnahme eines röhrenförmigen Linearmotors** mit der TKSED-Software. Die Software wird verwendet, um den Antrieb und den Motor für die lineare Anwendung zu parametrieren.

Laden Sie die TKSED-Software hier herunter: :mbd_servo_drive:nilab_byinterface-ver10.4.0_6_.zip

PDF-Dokument: :mbd_servo_drive:tksed_linearmotor_parameterization_rev0.pdf

Wofür TKSED verwendet wird

- Parametrierung des Antriebs für einen röhrenförmigen Linearmotor. - Einstellung des Motor-Feedbacks, der Polteilung und der Kommutierungsparameter. - Inbetriebnahme und Test der Linearbewegung. - Das PDF-Dokument beschreibt das Parametrierverfahren Schritt für Schritt.

So gehen Sie vor

- Laden Sie die TKSED-Software vom obigen Link herunter und installieren Sie sie. - Verbinden Sie den Antrieb mit dem PC über das Programmierkabel. - Folgen Sie dem im PDF-Dokument beschriebenen Parametrierverfahren. - Nach der Inbetriebnahme verifizieren Sie den Motorbetrieb und das Positions-Feedback.

From:
https://www.nilab.at/dokuwiki/ - **NiLAB GmbH Knowledgebase**

Permanent link:
https://www.nilab.at/dokuwiki/doku.php?id=de:mbd_servo_drive:linear_motor

Last update: **2026/09/11 22:35**