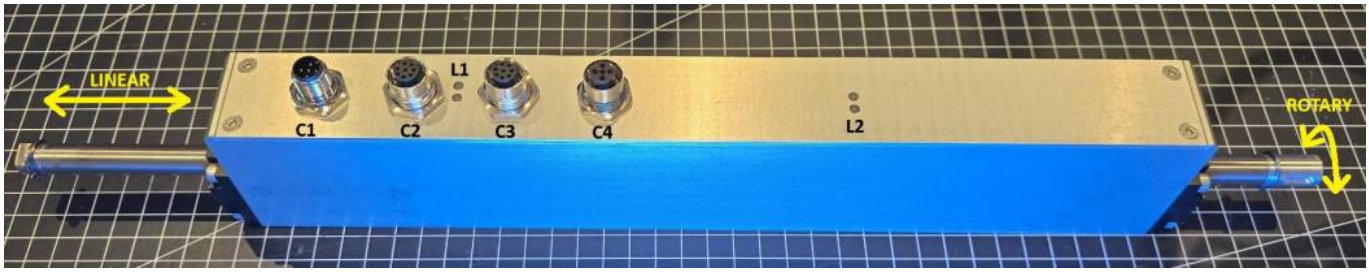
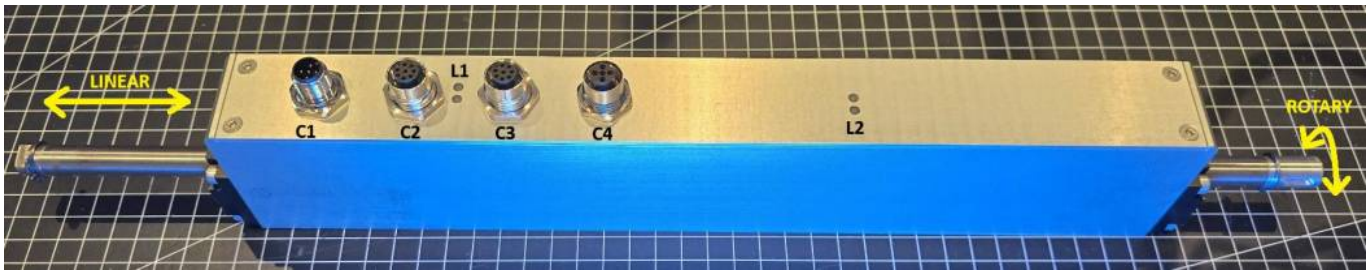
Steckverbinder



Diese Seite beschreibt die **Steckverbinder** des NLiR120Q-Roto-Linear-Motors.



Der Roto-Linear-Motor hat 3 × M12-Steckverbinder (Standardversion) und 4 × M12-Steckverbinder (CANopen-Version).
L1 und L2 sind die Status-LEDs für den linearen und rotativen Motor.

Steckverbinder	Funktion	Typ
C1	Stromversorgungs-Steckverbinder	M12, 5-polig Stecker
C2	Signal-Steckverbinder für die lineare Seite	M12, 8-polig Buchse
C3	Signal-Steckverbinder für die rotative Seite	M12, 8-polig Buchse
C4	CANopen-Steckverbinder	M12, 5-polig Buchse

Für die Pinbelegung der Steckverbinder auf dem jeweiligen Kabel, siehe:
https://www.nilab.at/dokuwiki/doku.php?id=integrated_drive_motors:connection_system|

Verbindungshinweise

- Die Standardversion hat 3 Steckverbinder (C1, C2, C3); die CANopen-Version fügt C4 hinzu. - **C1** ist der Stromversorgungs-Steckverbinder, **C2** das Signal für die lineare Seite, **C3** das Signal für die rotative Seite. - **L1** und **L2** zeigen den Status der linearen und rotativen Achse. - Verwenden Sie die korrekten Gegensteckverbinder und Kabeltypen wie in der Zubehörseite aufgeführt; überprüfen Sie die Pinbelegung vor dem Anschluss.

From:
https://www.nilab.at/dokuwiki/ - **NiLAB GmbH Knowledgebase**

Permanent link:
https://www.nilab.at/dokuwiki/doku.php?id=de:integrated_rotolinear:connections

Last update: **2026/09/12 14:38**