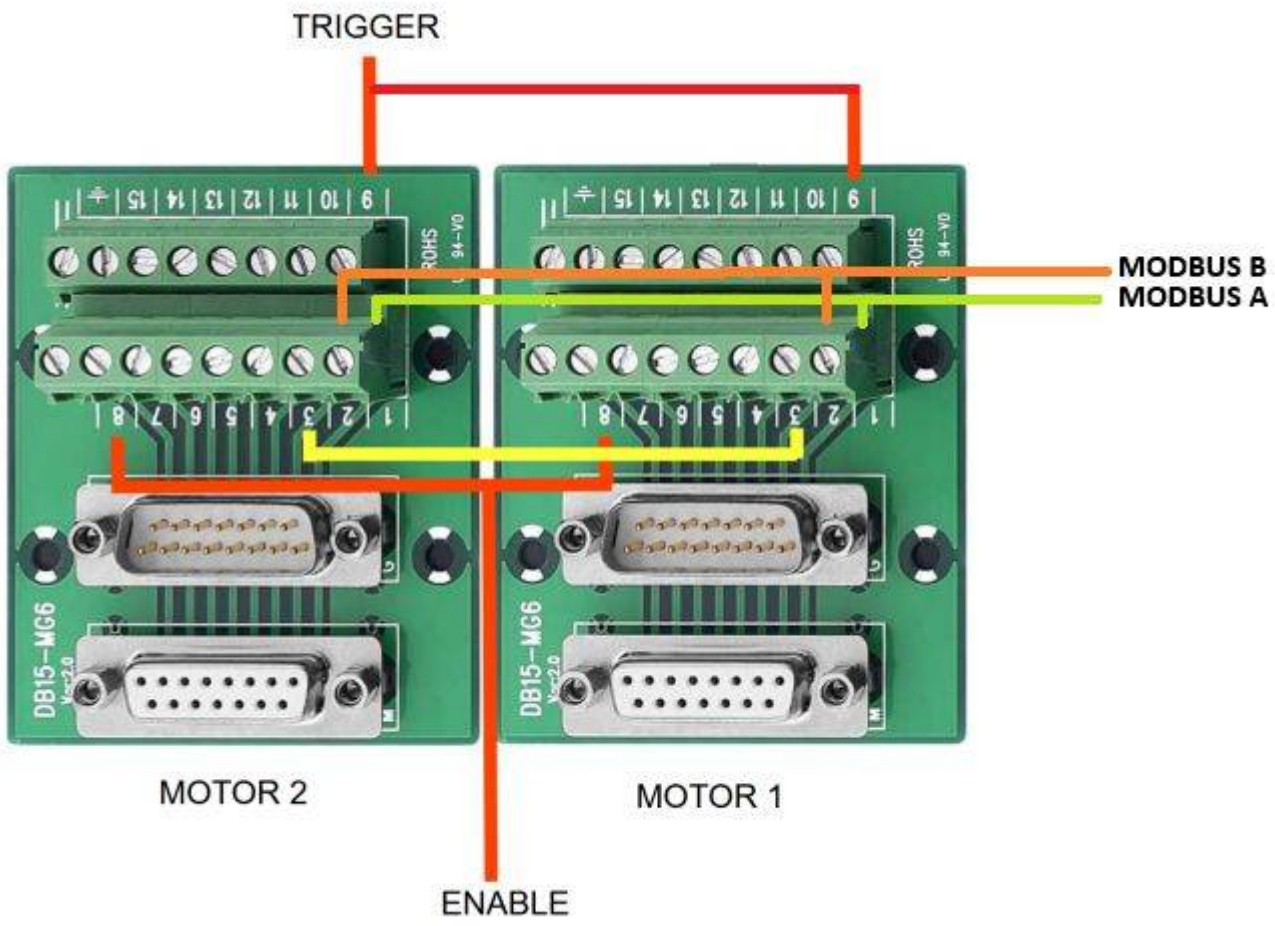
SPS-Steuerung von 2 Motoren mit Synchronisierung

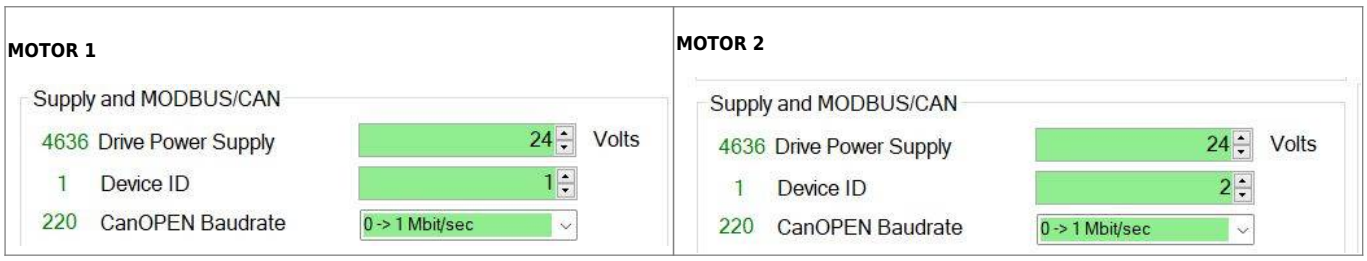
Um 2 Motoren parallel und synchronisiert zu steuern, folgen Sie dem Schema unten (dieses Beispiel verwendet NILAB NL-DB15-MG6-Klemmenblöcke, bereitgestellt von NILAB)



Im Fall der Verwendung von 2 x NLi080Q/X-Linearmotoren verbinden Sie bitte Pin 4 und Pin 5 mit 24 VDC und Pin 6 und Pin 7 mit Masse an jedem Motorklemmenblock.
Für eine vollständige PIN-Beschreibung siehe hier:
https://www.nilab.at/dokuwiki/doku.php?id=integrated_drive_motors:connection_system|

2 Ausgangsleitungen müssen von der SPS bereitgestellt werden: Enable und Trigger. Dies sind 24-VDC-Pegelsignale, die zum Aktivieren (**Pin 8** jedes Motors, die erste Aktivierung ab Netzzyklus startet automatisch das Homing-Verfahren) und Trigger (**Pin 9** der beiden Motoren) verwendet werden. Für die Kommunikation über den MODBUS-RTU-Bus müssen Pin 1 und Pin 2 parallel mit dem Modbus-Port der SPS verbunden werden.

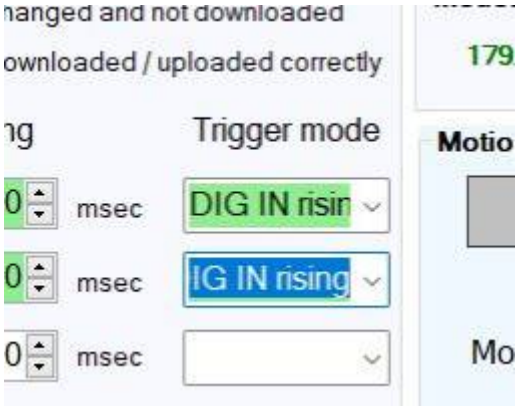
Bitte stellen Sie sicher, dass die beiden Motoren am MODBUS 2 verschiedene MODBUS-Adressen (ID-Knoten) haben, bevor Sie die MODBUS-Leitungen zusammen verbinden.
Der zu ändernde Parameter ist: **Parameter 1 Device ID** im Parameterfenster in der NILAB-Starter-Software.



Wählen Sie dann an jedem Motor die Option **I/O-Steuerung - Parameter 4097** im Fenster Bewegungsregler der NILAB-Starter-Software.



Stellen Sie schließlich den Triggermodus an jedem Motor ein, um die Bewegung der beiden Motoren zu synchronisieren, zum Beispiel bei jeder steigenden Flanke von Digitaleingang 1.



From:
https://www.nilab.at/dokuwiki/ - **NiLAB GmbH Knowledgebase**

Permanent link:
https://www.nilab.at/dokuwiki/doku.php?id=de:integrated_drive_motors:plc_control_of_2_motors

Last update: **2026/09/11 16:51**