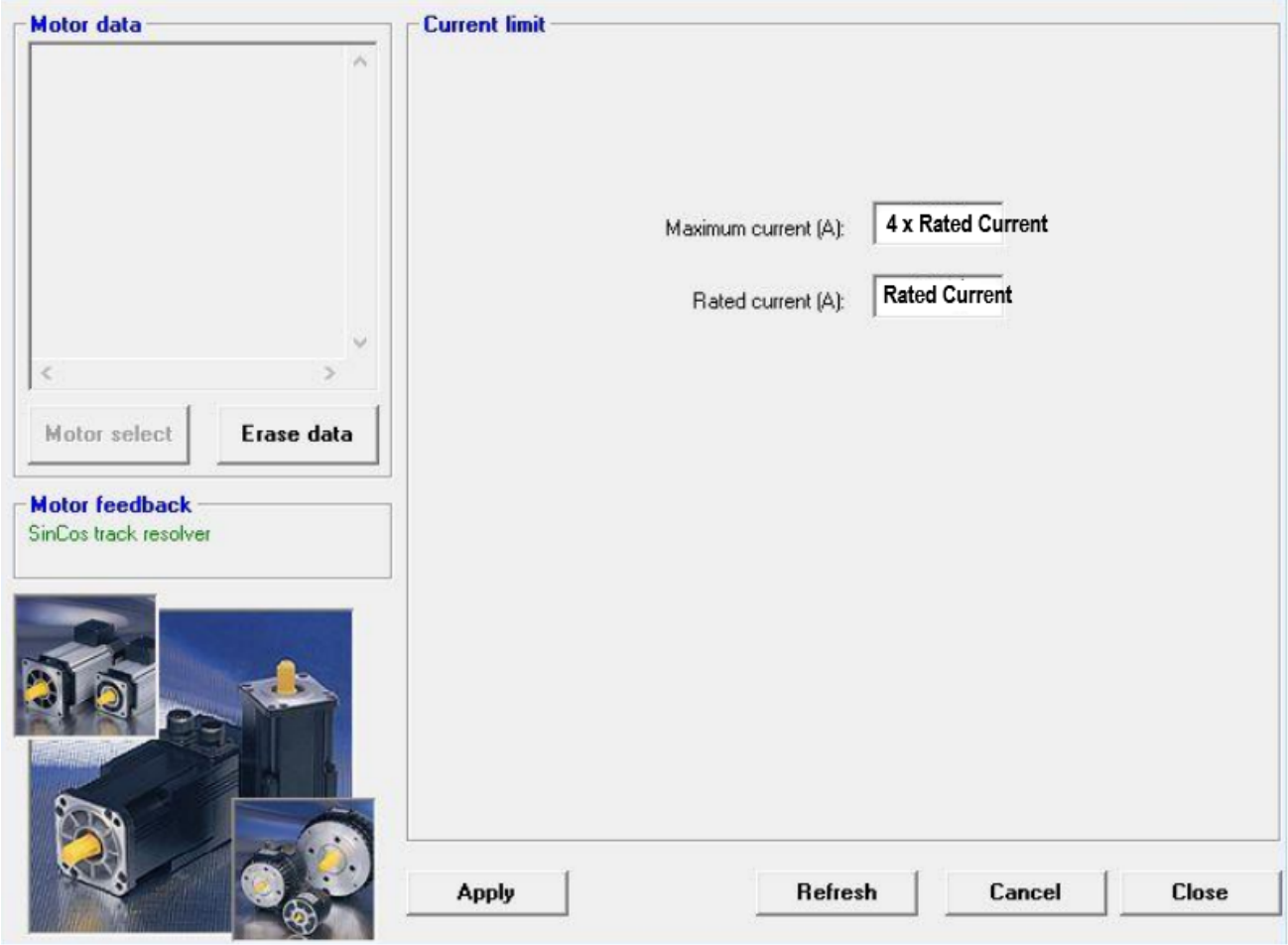
Xtrapulspack-Servoregler SIN/COS 1Vpp

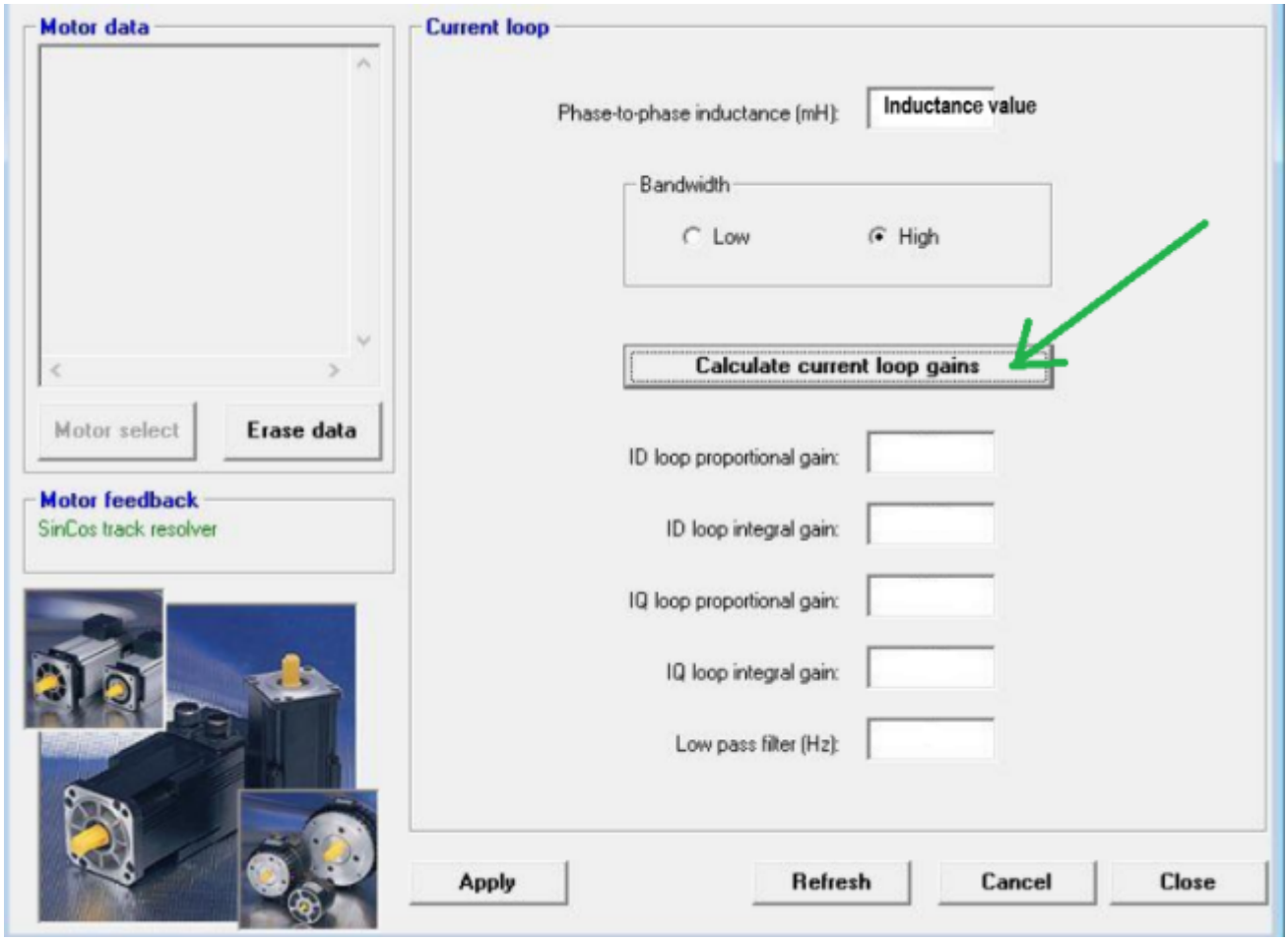
Für die Konfiguration des Xtrapulspack wird die Gem Drive Studio Software verwendet.

Bitte verwenden Sie unsere Datasheet Engine, um die Motorparameter zu sehen.

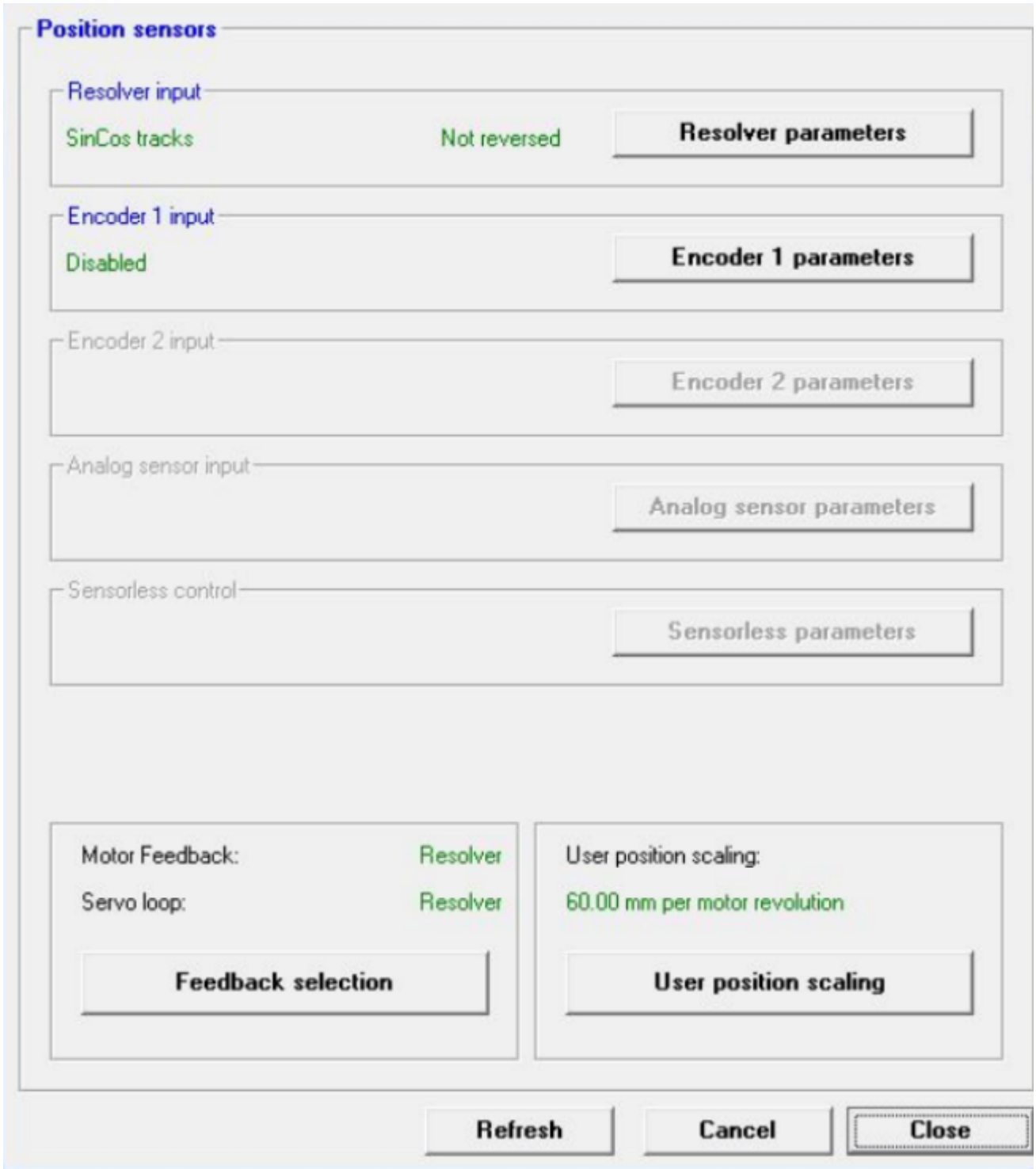
Schritt 1) ⇒ Motorkonfiguration ⇒ Strombegrenzung



Schritt 2) => Motorkonfiguration => Stromregelung

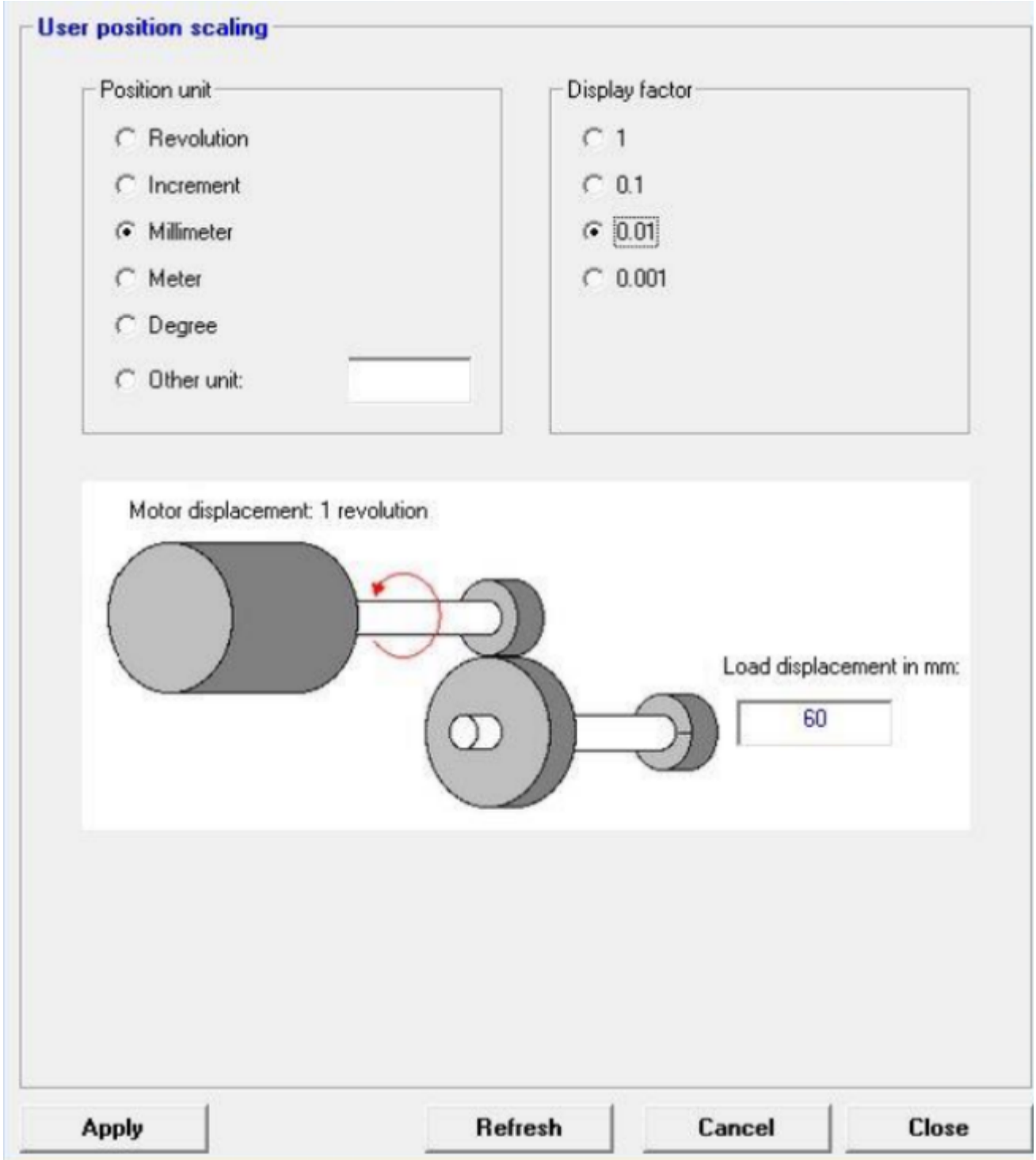


Schritt 3) Positionssensoren

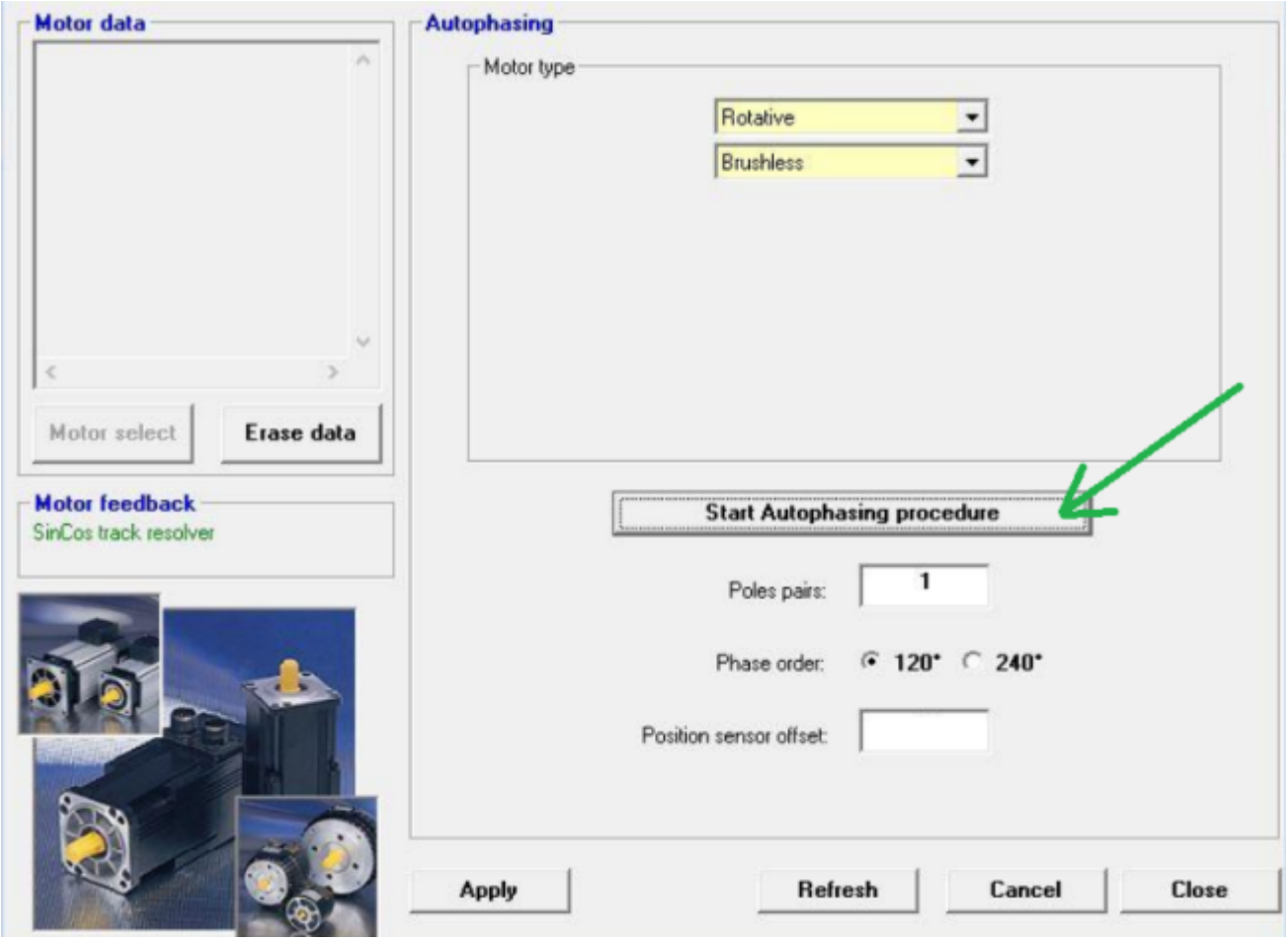


Hinweis, dass Sie bei NL80Q oder NL080X die Skalierung auf 30 mm und bei NL040Q oder NL040X die Skalierung auf 18 mm einstellen müssen.

Schritt 4) Positionssensoren ⇒ Benutzer-Positionsskalierung



Schritt 5) Motorkonfiguration ⇒ Autophasing



Schritt 6) Bewegungsprofilanforderungen angeben

Verwenden Sie Profilmodi, um mit dem **Position-Profilmodus** die Geschwindigkeits- und Beschleunigungsanforderungen für Ihre Anwendung anzugeben.

Schritt 7) Autotune durchführen

Verwenden Sie Regler ⇒ Autotuning, um den Motor entsprechend den Position-Profilmodus-Spezifikationen abzustimmen.

From:
https://www.nilab.at/dokuwiki/ - **NiLAB GmbH Knowledgebase**

Permanent link:
https://www.nilab.at/dokuwiki/doku.php?id=de:green_drive_motors:xtrapulspack

Last update: **2026/09/12 14:02**